



فصلنامه علمی زبان پژوهی دانشگاه الزهراء(س)

سال پانزدهم، شماره ۴۶، بهار ۱۴۰۲

نوع مقاله: پژوهشی

صفحات ۹-۳۷

## آموزشکاوی مشارکت نوجوانان برای یادگیری مهارت خوانداری زبان‌های خارجی در قاب واقعیت افزوده ربات‌های اجتماعی<sup>۱\*</sup>

سعید خزائی<sup>۲</sup>، علی درخشان<sup>۳</sup>

تاریخ دریافت: ۱۴۰۰/۱۱/۱۸

تاریخ پذیرش: ۱۴۰۱/۰۴/۱۵

### چکیده

این پژوهش مداخله‌ای، با طرح موازی به آموزش کاوی حضور فعال نوجوانان در جامعه‌های کوچک تمرین برای یادگیری مهارت در کنترل خوانداری زبان‌های خارجی از طریق آموزش با ربات اجتماعی به وسیله واقعیت افزوده می‌پردازد. به این منظور، با کاربرد طراحی آزمایش‌ها، ۵۵۲ دانش آموز دختر و پسر فارسی و غیرفارسی زبان از رده سنی ۱۲-۱۱ سال به شیوه گرینش طبقه‌بندی انتخاب شدند. آن‌ها به شکل تصادفی به دو گروه دسته‌بندی شدند تا مهارت در کنترل خوانداری انگلیسی، عربی و یا فارسی را به عنوان زبان خارجی فراگیرند. تمرین جمیعی مهارت‌های خوانداری زبان‌های خارجی به وسیله واقعیت افزوده پیش‌ساخته یا خودساخته برای آموزش محتوای خوانداری به ربات اجتماعی، پیش از آموزش و ارزیابی انفرادی برخط در مرحله بررسی کمی سبب شد تا این پژوهش در قالب کلاس‌های معکوس طبقه‌بندی شود. رویدادنگاری آموزش‌دهنده‌ها در دوره آموزشی، مرحله بررسی کیفی این پژوهش را شکل داد. تحلیل ورایانس (با اندازه‌های مکرر) روی داده‌های به دست آمده از ارزشیابی مهارت خوانداری

<sup>۱</sup> شناسه دیجیتال (DOI): 10.22051/jlr.2022.39498.2149

شناسه دیجیتال (DOR): 20.1001.1.20088833.1402.15.1.10.3

\* طرح این پژوهش در دانشگاه علوم پزشکی اصفهان - مجموعه مرکز تحقیقاتی الزهراء(س) بررسی شده و با شناسه اخلاق «IR.ARI.MUI.REC.1400.046» مصوب گردید.

<sup>۲</sup> استادیار گروه زبان انگلیسی، مرکز تحقیقات عوامل اجتماعی موثر بر سلامت، دانشگاه علوم پزشکی اصفهان، اصفهان، ایران؛ saeed.khazaie@mng.mui.ac.ir

<sup>۳</sup> دانشیار گروه زبان و ادبیات انگلیسی، دانشکده علوم انسانی و اجتماعی، دانشگاه گلستان، گرگان، ایران (نویسنده مسئول)؛ aderakhshan@gu.ac.ir

## ۱۰ / آموزشکاوی مشارکت نوجوانان برای یادگیری مهارت خوانداری زبان‌های خارجی در... / خزانی و ...

شرکت کنندگان، نشان‌دهنده کارایی مشارکت در تمرین و یادگیری در ک مطلب، با استفاده از آموزش به ربات‌های اجتماعی از طریق واقعیت افزوده خودساخته بود. به شکل مشابه، برداشت یاددهنده‌ها، حضور فعال فراگیرندگان را عامل مهمی در موفقیت آموزش خواندار زبان‌های خارجی، از طریق واقعیت افزوده ربات‌های اجتماعی جامعه‌های کوچک قلمداد می‌کرد.

**واژه‌های کلیدی:** آموزش کاوی، جامعه کوچک تمرین، در ک خوانداری، ربات اجتماعی، واقعیت افزوده

### ۱. مقدمه

آموزش رسمی مهارت زبان‌های خارجی در اغلب نظام‌های آموزشی دنیا، پس از دبستان یا ششم ابتدائی<sup>۱</sup> آغاز می‌شود. بر اساس پژوهش‌های انجام‌شده، آموزش مهارت‌های خوانداری و در ک در بالاترین جایگاه برنامه‌های جاری زبان‌آموزی خارجی به نوجوانان قرار گرفته است. به روشنی، یاددهی-یادگیری مهارت‌های در ک خوانداری زبان‌های خارجی، فراتر از آموزش مفهوم تحت‌اللفظی واژگان محتوای خوانداری است (Aghajani & Gholamrezapour, 2019).

شیوه‌های نوین آموزش مهارت در ک خوانداری به نوجوانان از مسیر آشناسازی گفت و گو-محور و حضور فعال فراگیرندگان که هسته تمرین تعاملی به شمار می‌آید، شکل می‌گیرد (Nguyen et al., 2021). ویگاتسکی (Vygotsky, 1978) تعاملات منجر به یادگیری خواندار را در قالب نظریه فرهنگی-اجتماعی رشد شناختی<sup>۲</sup> تعریف می‌کند که طی آن یادگیری مهارت‌های خوانداری را نتیجه تعامل فراگیرندگان با محیط یاددهی-یادگیری، همتایان، یاددهنده و دانش پیشین می‌داند. با به کار گیری این رویکرد، زمانی بهبود در سطح در ک خوانداری زبان‌های خارجی رخ می‌دهد که فراگیرندگان در هنگام تعامل برای تمرین، به آموزش یک‌دیگر Larsen-Freeman & Long, 2014) نیز پردازند که یادگیری از طریق یاددهی<sup>۳</sup> را به وجود می‌آورند (

شکل مشارکتی یادگیری مهارت‌های زبان‌های خارجی با تمرکز بر ابتکار عمل نوجوانان، زبان‌آموزی مبتنی بر تمرین<sup>۴</sup> را به شیوه جدید از یاددهی-یادگیری تبدیل کرده است (Burhan-Horasانlı & Ortaçtepe, 2016).

ناهمگون برای مرور محتوای خوانداری، انتقال محتوا از سوی نوجوانان با سطوح مهارت زبانی

<sup>1</sup> K-6

<sup>2</sup> socio-cultural theory of cognitive development

<sup>3</sup> learning by teaching

<sup>4</sup> practice-oriented course

<sup>5</sup> community of practice

بالاتر به همتایان با سطوح مهارتی پایین تر را به شیوه یادگیری از طریق یاددهی آسان می کند.  
(Darvin & Norton, 2021)

کیو و همکاران (Qiu et al., 2021) در آموزشکاوی<sup>۱</sup> محیط‌های زبان‌آموزی تعاملی به نوجوانان به این نتیجه رسیدند که مشاهده همتایان در هنگام تمرین مهارت‌های زبانی از طریق فعالیت‌های مبتنی بر فناوری به یادگیری مشاهده‌ای<sup>۲</sup> می‌انجامد که طی آن نوجوانان با تمرکز بیشتر به راه حل دست می‌یابند. به باور آن‌ها، نوجوانان هنگام تعامل در گروه‌های تمرین، با پالایش انگاره‌ها، الگوی ذهنی<sup>۳</sup> جامع تری ترسیم می‌کنند تا با یادگیری در راستای تأمین نیازهای جهان پیارامون گام بردارند. در واقع، فراهم آوردن فرصت‌های متنوع برای تمرین مهارت‌های زبانی می‌تواند یافته‌های مطلوب‌تری از یادگیری را برای نوجوانان رقم زند.

آموزشکاوی‌های زبان‌آموزی مبتنی بر فناوری نشان می‌دهد که به واسطه پیشرفت ابزارهای فناوری آموزشی<sup>۴</sup> در زبان‌آموزی خارجی، نوجوانان به عنوان بومیان دیجیتال<sup>۵</sup> (Prensky, 2001) به این باور رسیده‌اند که می‌توانند با نقش‌آفرینی در محیط‌های یاددهی-یادگیری و همچنین در محیط پیارامون خود تغییرات سازنده‌ای ایجاد کنند. ورود مشارکت‌گونه‌ی نوجوانان به فضای تمرین، با ترسیم ساختاری از افکار، افق‌هایی روشنی را پیش روی آنان می‌گشاید (Chen & Yang, 2013). از سوی دیگر، بر اساس همین آموزشکاوی‌ها، رویکرد غالب یاددهنده-محوری متأثر از شیوه‌های قدیمی زبان‌آموزی، کارایی پودمان‌های زبان‌آموزی مبتنی بر فناوری را در زیر پرتوی خود قرار داده است، به گونه‌ای که کمتر تفاوتی در کاربرد فناوری‌های آموزشی برای فرآگیرندگان ملموس می‌شود (Ahadi, 2021; Derakhshan & Shakki, 2019; Shirazizadeh, 2020). به طور آشکار، خطرپذیری و موفقیت در یادگیری مهارت‌های زبان‌های خارجی با هم سازگاری دارد و نوجوانان با پذیرش مسئولیت در جریان یادگیری مهارت‌های زبان‌های خارجی به کاستی‌های خوبیش آگاه می‌شوند. مشارکت نکردن فعال نوجوانان در تمرین مهارت در ک مطلب، آنان را از خطرپذیری باز می‌دارد. از این رو، مهارت‌های در ک خوانداری زبان‌های خارجی را نمی‌توان جدای از محیط واقعی آن و به شکل ماشینی فراگرفت.

در این میان، اختصاص نقش فعال به مشارکت دادن نوجوانان در خلق دانش و فعالیت‌های

<sup>1</sup> educational didactics

<sup>2</sup> vicarious learning

<sup>3</sup> cognitive map

<sup>4</sup> educational technology tools

<sup>5</sup> digital native

زبان‌آموزی خارجی خاستگاه دست‌اندر کاران زبان‌آموزی نوین برای کمک به پیشرفت نوجوانان است (Reinhhardt, 2008). فرصت‌های برای یادگیری مشارکتی مهارت‌های خوانداری زبان‌های خارجی، شامل بروز خلاقیت و توانش‌های اجتماعی در ارتباط با جهان پیرامون است (Ascione, 2017). الحبسی و همکاران (Al-Habsi et al., 2021)؛ خلاقیت، سادگی و ملموس بودن را سه ضلع مهم زبان‌آموزی در جوامع تمرین مشارکتی نوجوانان معرفی می‌کند. به این ترتیب، شیوه‌های زبان‌آموزی پیشرفته، بر اساس ایجاد فضای تعاملی یاددهی-یادگیری که در آن نوجوانان با سبک‌های یادگیری متفاوت بتوانند به طور فعال با طرح افکار و انگاره‌های خویش تمرین کنند و یادگیری را پیش ببرند، شکل می‌گیرد. هنگامی که نوجوان تجربیات محیط‌های یاددهی-یادگیری را مطابق با سبک‌های یادگیری و نیازهای خویش تغییر می‌دهند، آنان می‌توانند مهارت یاددهی-یادگیری را به نفع خویش به جریان اندازند (Tambunan, Silitonga, & Sidabutar, 2021). طی این مسیر، فعالیت‌های مربوط به تمرین مهارت در ک زبان‌های خارجی از شکل پیش ساخته<sup>۱</sup> خارج شده و چهره‌ای تعاملی و خودساخته به خود می‌گیرد. ولی، در ارائه طرح اصلی پژوهش‌های نوین زبان‌آموزی خارجی کمتر توجهی به خود ساختگی فعالیت‌ها و کاربرد آنان شده است.

آموزشکاوی در فضای تعاملی زبان‌آموزی خارجی مبتنی بر ربات‌های اجتماعی نشان می‌دهد که در چنین فضایی که امکان یادگیری از طریق یاددهی و تمرین مشارکتی فراهم می‌شود، عوامل فرازبانی رشته پیوند زبان‌آموزان را برای مشارکت فعال و گروهی تقویت می‌کند (Engwall & Lopes, 2020). حرکت‌های ضمن خوانداری ربات‌های اجتماعی (مانند اشاره‌های دست و صورت) نه تنها شیوه عرضه محتواهای آموزشی را تغییر داده است؛ بلکه، تغییر عمدی‌های رانیز در شیوه تمرین فعالیت‌های زبان‌آموزی خارجی پدید آورده است (Khazaie et al., 2022). همچنین، پژوهش‌ها نشان می‌دهد زبان‌آموزی مبتنی بر ربات‌های اجتماعی افزون بر تمرین تعاملی، طراحی این دست از فعالیت‌ها را رانیز در بر می‌گیرد. بر مبنای اصل فرایند فراخوانی<sup>۲</sup> در حوزه زبان‌آموزی، فعالیت‌های مبتنی بر ربات‌های اجتماعی، زمانی بر ارتقای در ک فرآگیرندگان مؤثر واقع می‌شوند که فرایند اجتماعی-شناختی مشابه‌ای با زمان کاربرد این مهارت‌ها در جهان پیرامون القاء کند.

بررسی شیوه‌های علمی زبان‌آموزی مبتنی بر ربات‌های اجتماعی با بررسی نقش آفرینی نوجوانان در فرایند یادگیری و در ک محتواهای زبانی به تقلید محض از شیوه‌های مرسوم

<sup>1</sup>COTS

<sup>2</sup>transfer appropriate processing

زبانآموزی پایان می‌دهد. برخی از پژوهشگران (Hsiao et al., 2019; Lee et al., 2011) بر این باورند که خلق فعالیت‌های نو برای مشارکت نوجوانان در تمرین مهارت‌های زبان‌های خارجی به کمک ربات‌های اجتماعی، به تقویت روحیه ارزش آفرینی کمک می‌کند، به این مفهوم که نوجوان می‌کوشند تا با رهایی از روزمرگی در پی ارتقای بینش خویش و دیگر همتایان باشند. باور کردن خلاقیت‌های نوجوانان و مشارکت آنان در تولید و تمرین فعالیت‌های آموزشی، ابعاد مختلف شخصیتی آنان را تقویت می‌کند و مشارکت سودآور<sup>۱</sup> نوجوانان را به همراه می‌آورد. تولید فعالیت‌های خودساخته و تمرین مهارت زبان‌های خارجی از طریق آن پلی میان گذشته و زندگی آینده نوجوانان است که نوجوانان با تکیه بر دانسته‌ها و با پیش‌بینی آینده به تمرین در تعامل با ربات‌های اجتماعی می‌پردازند. با این نگاه متفاوت، از بسیاری رخدادهای جهان به مرور نزد نوجوانان پرده برداشته می‌شود و آنان را به تأمل درباره زبانآموزی در ارتباط با ابعاد جهان و می‌دارد.

## ۲. پیشینه پژوهش

وجود مشخصه‌های فرازبانی در کنار پیوستهای نوشتاری در پودمان‌های زبانآموزی مبتنی بر ربات‌های اجتماعی موجب تقویت قوهٔ تصور نوجوانان و در کم بهتر می‌شود (Engwall et al., 2021). با پیشرفت فناوری‌های نوین ارتباطی و پیشرفت در نسل جدید بازهای کاربردی، دامنه کاربست ربات‌های اجتماعی در یاددهی-یادگیری از چارچوب کلاس فراتر نرفته است. به طور ویژه، واقعیت افروزه<sup>۲</sup> به کاررفته در بدنهٔ ربات‌های اجتماعی تمرین زبان‌های خارجی را از ورق زدن کتاب به لمس ابعاد واقعی جهان پیرامون منتقل کرده است. بی‌گمان، تغییر از رویکرد منفعل به نوجوانان در جریان یاددهی-یادگیری مهارت‌های زبان‌های خارجی، زمینهٔ بروز خلاقیت زبانی آن‌ها را فراهم می‌سازد. بر مبنای دیدگاه یاددهی از طریق یادگیری، واگذاری بخشی از مسئولیت یاددهی-یادگیری مهارت‌های زبان‌های خارجی به نوجوانان زمینهٔ بروز خلاقیت و در نتیجه در کم آن‌ها را فراهم می‌آورد (Fiorella & Kuhlmann, 2020). بر این اساس، خلاقیت در یادگیری مهارت‌های در ک زبان‌های خارجی نه بازتولید، بلکه بازآفرینی منابع زبانی در تعامل با دیگران است.

ولی، آموزشکاوی‌ها نشان می‌دهد بیشتر برنامه‌های زبانآموزی مبتنی بر ربات اجتماعی برای نوجوانان با هدف آموزش مهارت در ک خوانداری عمومی و نه ویژه طراحی شده است، به

<sup>1</sup> productive engagement

<sup>2</sup> augmented reality or AR

## ۱۴ / آموزشکاوی مشارکت نوجوانان برای یادگیری مهارت خوانداری زبان‌های خارجی در... / خزانی و ...

گونه‌ای که کمتر نیازهای دنیای پیرامون آن‌ها را خطاب قرار می‌دهد. تدوین برنامه‌های زبان‌آموزی برای نوجوانان در عصر کنونی بیش از هر زمان دیگری نیازمند سوق محیط‌های یاددهی-یادگیری به سوی دنیای واقعی نوجوانان و تلفیق ابعاد واقعیت‌های زندگی با جریان آموزش و یادگیری است. نو بودن یاددهی-یادگیری زبان‌های خارجی به نوجوانان به کمک ربات‌های اجتماعی اهمیت آموزشکاوی این پودمان‌ها را پررنگ می‌کند (Vakilifard & Khaleghizadeh, 2014). کم شدن فاصله میان محیط یاددهی-یادگیری و جهان پیرامون و تقویت ارتباط بین محیط‌ها و عرصه‌های واقعی، علاقه نوجوانان به یادگیری مهارت خوانداری را افزایش می‌دهد. تعریف محیط‌های زبان‌آموزی که در آن نوجوانان در ارتباط پیوسته با محتواخوانداری باشند، به طور عملده‌ای سطح مهارت خوانداری آن‌ها را بالا می‌برد. در این میان، بررسی چگونگی مسئولیت‌سپاری به نوجوانان در پودمان‌های مبتنی بر ربات‌های اجتماعی در بالاترین جایگاه قرار می‌گیرد.

تلفیق بازی‌های کاربردی جدید با ربات‌های اجتماعی و جامعه‌های کوچک تمرین در این پژوهش، نمونه‌ای از برنامه‌های جامع آموزش زبان‌های خارجی به شمار می‌آید که به این واسطه می‌توان زمینه آموزشکاوی در این حوزه را فراهم کرد. یافته‌های پژوهش‌های مختلف نشان می‌دهد زبان‌آموزی و سلامت دو حوزه‌ای هستند که به واسطه رویکرد علوم، فناوری، مهندسی، هنر و ریاضیات در جریان تلفیق ربات‌های اجتماعی و بازی‌های کاربردی جدید تغییرات رو به رشدی را تجربه کرده‌اند. این پژوهش به آموزشکاوی برنامه مشارکت فعال نوجوانان در جوامع تمرین یادگیری از راه یاددهی مهارت خوانداری زبان‌های خارجی به کمک واقعیت افزوده ربات اجتماعی در رابطه با سلامت می‌پردازد. به طور ویژه، این موضوع بررسی می‌شود که تا چه اندازه هر شرکت کننده می‌تواند در پیشبرد یادگیری مهارت در ک خوانداری زبان‌های خارجی به کمک پودمان‌های مبتنی بر واقعیت افزوده ربات‌های اجتماعی نقش فعال داشته باشد. در این پودمان‌ها، محتواهای دیداری و نوشتاری واقعیت افزوده به مثابه برنامه راهاندازی ربات است که از سوی زبان‌آموزان در گروه‌های کوچک، به عنوان جامعه تمرین، در قالب فعالیت تکمیل می‌شود. بر این اساس، پرسش‌های زیر در این پژوهش مورد بررسی قرار گرفت: نخست اینکه، تا چه اندازه مشارکت فعال نوجوانان در جامعه‌های کوچک تمرین به کمک واقعیت افزوده ربات‌های اجتماعی می‌تواند در ک خوانداری زبان‌های خارجی را آسان کند؟ دوم آنکه، یاددهنده‌ها چه جنبه‌هایی از پودمان‌های مبتنی بر واقعیت افزوده ربات‌های اجتماعی را شناسایی کردن؟

### ۳. روش انجام پژوهش

#### ۳.۱. شرکت کنندگان و محیط پژوهش

با استفاده از شیوه نمونه‌گیری طبقه‌بندی و با محاسبه خطای ریزش ۵٪ بر اساس یک پژوهش آزمایشی، شرکت کنندگان از میان ۶۲۱ دانش آموز دختر و پسر فارسی ( $N = ۵۲۰$ ) و غیرفارسی زبان ( $N = ۱۰۱$ ) کلاس هشتم، که درس‌های انگلیسی، عربی و فارسی را به عنوان زبان‌های خارجی در آموزشگاه‌های آزاد زبان‌های خارجی ایران و پاکستان گرفته بودند، انتخاب شدند. شرکت کنندگان از رده سنی ۱۱-۱۲ سال بودند (میانگین  $۱۱/۶$  و انحراف معیار  $= ۰/۸۶$ ) و در کلاس هفتم مهارت‌های نوشتار، گفتار و خواندار را در کنار بخش‌های واژگان و دستور زبان خارجی فرا گرفته بودند. در سال تحصیلی ۱۴۰۰، شرکت کنندگان در جریان شیوه آموزش مهارت خوانداری زبان‌های خارجی در کلاس‌های مبتنی بر واقعیت افزوده ربات‌های اجتماعی قرار گرفتند. بیان نارضایتی ۳۳ نفر از شرکت کنندگان و غیبت ۳۶ نفر از آنان، پژوهش با حضور ۵۵۲ شرکت کننده ادامه یافت. شرکت کنندگان به شکل تصادفی به دو گروه پیش‌ساخته و خودساخته گروه‌بندی شدند تا در جامعه‌های کوچک چهار نفری به تمرین خواندار زبان‌های خارجی از راه واقعیت افزوده ربات اجتماعی پردازند. در حالی که، گروه پیش‌ساخته: ۲۷۶ نفر از شرکت کنندگان (۳۶ شرکت کننده غیرفارسی زبان و ۲۴۰ شرکت کننده فارسی زبان) را در بر می‌گرفت؛ گروه خودساخته: در این نوع تمرین، شامل ۲۷۶ شرکت کننده (۳۶ شرکت کننده غیرایرانی و ۲۴۰ شرکت کنندگان ایرانی) بود.

**جدول ۱: ویژگی‌های جمعیت‌شناختی شرکت کنندگان**

متغیر	تعداد	درصد	جنسیت
۵۵	۳۴۴		پسر
۴۵	۲۷۷		دختر
زبان اول			
۸۴	۵۲۰		فارسی
۱۶	۱۰۱		اردو
رده سنی			
۷۵	۴۶۸	۱۱	
۲۵	۱۵۳	۱۲	

### ۲.۳. فرایند

این پژوهش مداخله‌ای با استفاده از طرح موازی<sup>۱</sup> در دو فاز کمی (آموزش و سنجش شرکت کنندگان) و کیفی (رویدادنگاری یاددهنده‌ها<sup>۲</sup>) در ۲۵ هفته انجام شد. طی این مدت، با رضایت آگاهانه شرکت کنندگان، یاددهنده‌ها امکان داشتند تا با ضبط کلاس‌ها، به رویدادنگاری پردازنند.

با دادن کد به هر یک از یاددهنده‌ها، از آنان درخواست شد تا با توجه به مقوله‌هایی مشخص مشاهدات خویش از کلاس‌های آموزش مهارت‌های در ک خوانداری زبان‌های خارجی به زبان اول (فارسی) ثبت کنند تا آنان را با یکدیگر به اشتراک گذارند. از این‌رو، رویدادنگاری‌ها هدایت شونده<sup>۳</sup> بود. با به کارگیری اصول طراحی شیوه‌نامه برای رویدادنگاری‌ها این مقوله‌ها طبقه‌بندی شد.

برای جهت دادن به فرایند رویدادنگاری، یکی از پژوهشگران دستورالعمل رویدادنگاری با هشت پرسش را تدوین و در اختیار یاددهنده‌ها قرار داد (شکل ۱). هدف این رویدادنگاری آگاهی دقیق پژوهشگران از تجربه‌های یاددهنده‌ها در جریان آموزش مهارت در ک خوانداری زبان‌های خارجی به کمک پودمان‌های مبتنی بر واقعیت افزوده ربات در گروه‌های کوچک تمرین بود. با این رویه، امکان بررسی ابعاد اصلی در راستای پرسش پژوهش فراهم شد. همچنین، یاددهنده‌ها امکان یافتند تا تجربه‌های خویش را با دقت بیشتری پیگیری کنند.

در پودمان‌های آموزش مهارت‌های در ک خوانداری زبان‌های خارجی مبتنی بر واقعیت افزوده

- ربات‌های اجتماعی در جوامع کوچک تمرین
- پیشرفت فراغیران را چگونه می‌بینید؟ •
- نگاه یادگیری از طریق یاددهی را چگونه ارزیابی می‌کنید؟ •
- چقدر نقش آفرینی فراغیران در تهیه فعالیت‌ها را مفید می‌دانید؟ •
- چقدر واقعیت افزوده می‌تواند میانجی بین فراغیران و ربات باشد؟ •
- چقدر جامعه تمرین کوچک در تسهیل در ک خوانداری مؤثر است؟ •
- ارتباط آسان یاددهنده با فراغیران را چگونه ارزیابی می‌کنید؟ •
- چه محسن و موانعی می‌بینید؟ •
- چگونه می‌توان بر کارایی احتمالی این پودمان‌ها افزود؟ •

شکل ۱: معیارهای رویدادنگاری

<sup>1</sup> interventional study with a parallel design

<sup>2</sup> teachers' Journaling

<sup>3</sup> guided journaling

از آن جا که این پژوهش در زمان شیوع ویروس کوید ۱۹ و به صورت غیر حضوری انجام شد، برای انجام رویدادنگاری محیطی بر خط اختصاص یافت. هر مرتبی، با مراجعه به صفحه شخصی خویش در سامانه آموزشیار همراه، مشاهدات خویش را به صورت گفتاری ثبت می کردند. رویدادنگاری با استفاده از نرم افزار لکچراسپیس<sup>۱</sup> انجام شد تا یادداهنده ها بتوانند بر روی صحنه های فیلم های ضبط شده از جلسه های تمرین، آموزش و ارزیابی یادداشت بگذارند. در شروع پژوهش، یادداهنده ها رضایت خویش را نسبت به اشتراک گذاری رویدادنگاری هایشان بیان کردند. پژوهشگران این رویدادنگاری ها را گردآوری و تحلیل کردند.

برای شرکت کنندگان ایرانی، ۲۴ جلسه آموزش خواندار انگلیسی و ۲۴ جلسه آموزش خواندار عربی از سوی پژوهشگران و دو مرتبی زبان عربی برگزار شد. پژوهشگران به شرکت کنندگان پاکستانی در ۲۴ جلسه آموزش خواندار فارسی و در ۲۴ جلسه آموزش خواندار انگلیسی را ارائه کردند. جلسه های آموزشی از نوع کلاس های معکوس بود که شرکت کنندگان پیش از حضور در جلسه های آموزش و ارزیابی بر خط انفرادی، به تمرین گروهی می پرداختند. به این ترتیب، هر شرکت کننده هر هفته دو بار در کلاس های معکوس آموزش زبان خارجی ۷۰ دقیقه ای شرکت می کرد (جدول ۲).

**جدول ۲: مشخصه جلسه های آموزشی**

فراگیر	زبان عربی	زبان انگلیسی	زبان فارسی
ایرانی	-	۲۴ جلسه	۲۴ جلسه
پاکستانی	۲۴ جلسه	۲۴ جلسه	-

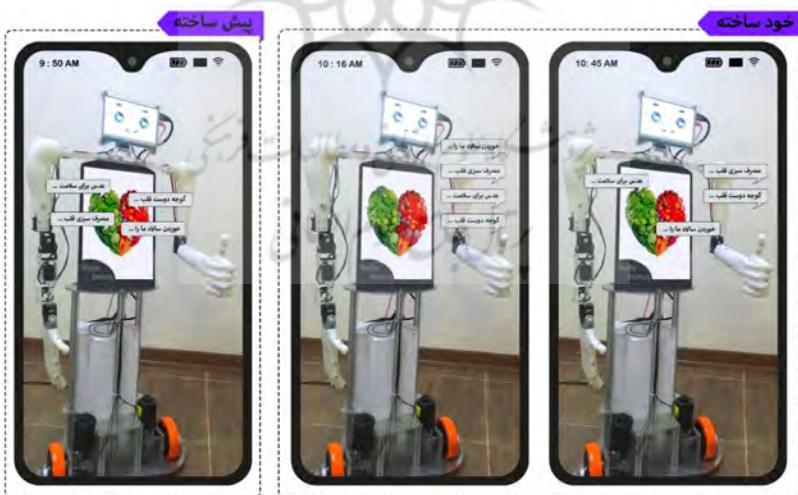
با شروع پژوهش (هفته نخست)، شرکت کنندگان در یک جلسه آزمایشی، با شیوه حضور در کلاس های معکوس آموزش مهارت زبان های خارجی به کمک واقعیت افزوده ربات در جامعه های کوچک تمرین آشنا شدند. هر جلسه تمرین، آموزش و ارزیابی (از مجموع ۲۴ جلسه برای هر درس) در دو گام (از هفته دوم تا هفته بیست و پنجم) قابل طرح است:

**گام نخست: تمرین مهارت خوانداری با فعالیت های مبتنی بر واقعیت افزوده ربات در گروه های کوچک:** در این گام، شرکت کنندگان ایرانی مهارت خوانداری عربی و انگلیسی و شرکت کنندگان پاکستانی مهارت های خوانداری فارسی و انگلیسی را در مدت زمان ۲۵ دقیقه با استفاده از فعالیت های واقعیت افزوده ربات های اجتماعی تمرین می کردند. به این منظور، هر شرکت کننده با یک کد اختصاصی از راه پیوستن به تارنمای سامانه مدیریت آموزشی

<sup>1</sup> lecturespace

آموزشیار همراه<sup>۱</sup> وارد جلسه می‌شد؛ سپس، با ورود به میز کار چند نفره مجازی در سامانه مدیریتی، به صورت تصادفی در جامعه‌های کوچک چهارنفری تمرین قرار می‌گرفتند. با تشکیل این جامعه‌های کوچک، واقعیت افزوده مربوط با آن جلسه به همراه بدن ربات اجتماعی در صفحه نمایشگر تلفن همراه یا رایانک شرکت کنندگان نمایان می‌شد. به سبب همه‌گیری ویروس کرونا در زمان انجام پژوهش، ربات‌های اجتماعی به شکل دور حضوری<sup>۲</sup> به کاربرده شد. شرکت کنندگان از طریق نمایشگر گوشی خویش، واقعیت افزوده را در مقابل بدن ربات دور حضور قرار می‌دادند و اجزای بدن انسان بر روی بدن ربات بازنمایی می‌شد. با تنظیم واقعیت افزوده، شرکت کنندگان محتواهای خوانداری را با استفاده از ابرهای واقعیت افزوده تمرین می‌کردند. این واقعیت‌های افزوده مشتمل بر دو نوع پیش‌ساخته و خودساخته با الگو و محتوای یکسان بود که در مرکز بازی‌های رایانه‌ای دانشگاه اصفهان طراحی و تولید شده بود.

در واقعیت افزوده پیش‌ساخته همه تصویرها از قبل، به وسیله طراحان بر روی الگوی بازی جانمایی شده بود و در بخش پیش‌ساخته سامانه قرار گرفت. شرکت کنندگان با مراجعه به بخش پیش‌ساخته، فعالیت مبتنی بر واقعیت افزوده مربوط به جلسه را فعال می‌کردند و با لمس ابرهای نوشتاری به نوبت شروع به بلندخوانی<sup>۳</sup> می‌کردند. به سخن دیگر، در آغاز، فرآگیرنده نخست از حلقة چهارنفری بلندخوانی می‌کرد؛ سپس نوبت به فرآگیرنده کان بعدی در همین حلقه می‌رسید.



شکل ۲: نمونه‌ای از فعالیت‌های پیش‌ساخته و خودساخته

<sup>1</sup> <http://amoozeshyar.net>

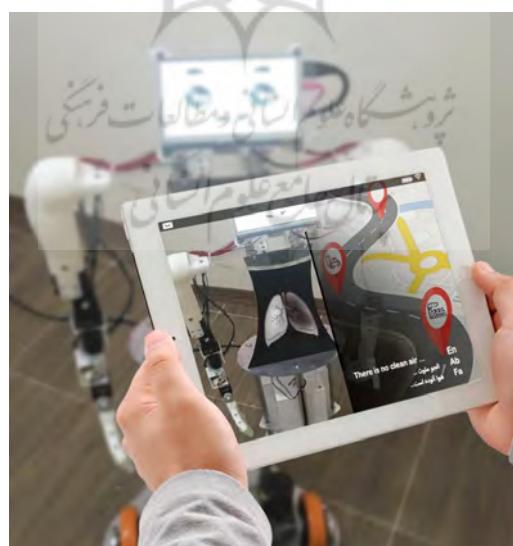
<sup>2</sup> teleoperated social robots

<sup>3</sup> reading aloud

در واقعیت افزوده خودساخته، جانمایی نوشته‌ها بر روی ابرهای نوشتاری با یک جعبه جمله‌ها بر عهده فرآگیرندگان گذاشته شده بود. این جعبه در برگیرنده جمله‌هایی در ارتباط با محتوای اصلی خوانداری (موضوع آموزش) بود. در هر جلسه، ابتدا در مدت زمان ۱۵ دقیقه، شرکت کنندگان با میز کار چند نفره ابرها را تکمیل می‌کردند و بر روی بدنه ربات قرار می‌دادند<sup>۱</sup> تا برای تمرین آماده شود. پس از تکمیل، تمرین بلندخوانی ابرها در گروه‌های کوچک چهار نفره انجام می‌شد.

فعالیت‌های خوانداری مبتنی بر واقعیت افزوده ربات‌های اجتماعی هوشمند دور حضور بود. به این منظور، پژوهشگران نمونه الگوهای تکمیلشده درست را برای سامانه تعریف می‌کردند که با بروز خطای هنگام تکمیل فعالیت‌ها از سوی شرکت کنندگان و عدم تطابق، فرایند متوقف می‌شد. بی‌درنگ، پس از تکمیل این الگوهای خودساخته، شرکت کنندگان به تمرین از طریق این فعالیت‌ها می‌پرداختند.

در شکل (۳)، نمونه‌ای از واقعیت افزوده ربات نشان داده شده است که نوجوانان با بلندخوانی محتوا، زیان‌های گاز مونوکسید کربن خارج شده از اتوبوس مدرسه را از خانه تا مدرسه در الگوی واقعیت افزوده ترسیم می‌کردند و برای ربات بازنمایی می‌کردند تا واکنش ربات را بیینند. بازنمایی درست سبب می‌شد تا ربات اجتماعی دور حضور با تشخیص گاز مونوکسید کربن در مسیر متوقف شود و نشانه‌های هشدار را با دست و صورت نشان دهد.



شکل ۳: نمونه‌ای از فعالیت‌های واقعیت افزوده ربات

<sup>1</sup> drag and drop

**گام دوم جلسه: آموزش و ارزیابی برخط:** در هر جلسه پس از اینکه شرکت کنندگان به تمرین محتوای خوانداری از واقعیت افزووده ربات پرداختند، نوبت به یاددهنده‌ها می‌رسید تا به آموزش مهارت خوانداری زبان‌های انگلیسی، عربی یا فارسی پردازند. یاددهنده‌های انگلیسی، عربی یا فارسی محتوای خوانداری را برای هر زبان جداگانه در مدت زمان ۴۵ دقیقه در کلاس‌های برخط به صورت انفرادی به شرکت کنندگان آموزش می‌دادند. در حالی که پژوهشگران آموزش زبان انگلیسی و فارسی را بر عهده گرفتند، دو نفر از استادهای آموزش زبان عربی با حداقل هشت سال تجربه تدریس آموزش برخط زبان عربی را انجام می‌دادند. زبان نخست این استادها، فارسی بود. شش نفر از پژوهشگران محتوای خوانداری را از کتاب‌های آموزش زبان‌های خارجی مورد تأیید انتخاب کردند. محتوای هر درس، شامل کارکرد ارتباطی و دو متن خوانداری با دامنه سنجش شده‌ای از واژگان جدید بود. مواد این پژوهش، محتوای خوانداری مشترک از کتاب‌های زبان انگلیسی پایه هشتم ایران (Alavimoghadam et al., 2020)، زبان انگلیسی هشتم پاکستان (Mahmood et al., 2020)، عربی پایه هشتم (Ashkboos et al., 2020) و مجموعه آموزش فارسی مقدماتی مینا (Sahraei et al., 2017) بود. مضمون محتوای خوانداری برای سه زبان متوجه کز بر حوزه سلامت بود. درجه دشواری متون خوانداری برای آموزش در کلاس‌های برخط و تعریف فعالیت‌های مبتنی بر ربات‌های اجتماعی از سوی پژوهشگران مناسب ارزیابی شد.

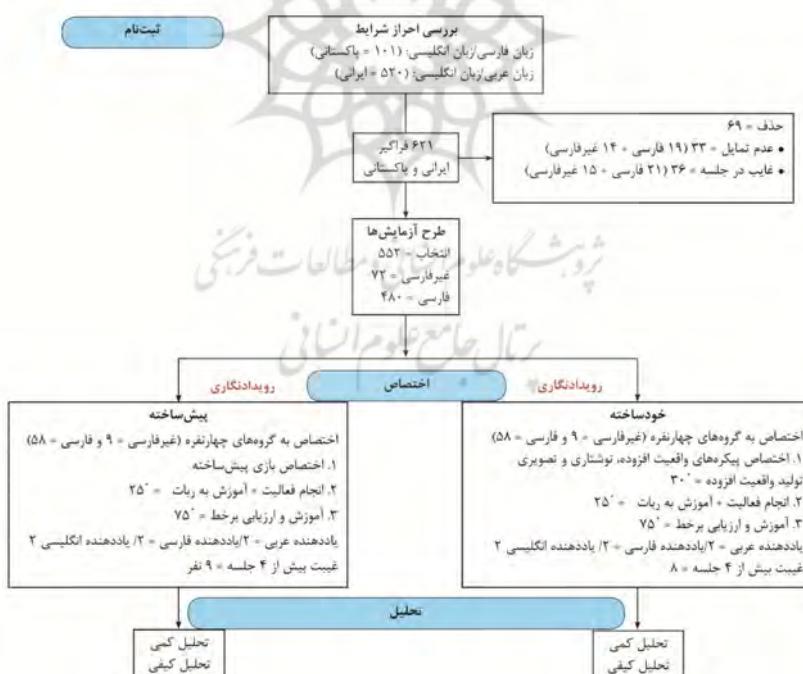
در همین گام، مهارت‌های در ک خوانداری انگلیسی، عربی یا فارسی از طریق آزمون‌های برخط ۱۵ دقیقه‌ای به شکل انفرادی ارزشیابی می‌شد و نمره‌ای از ۲۰-۰ برای هر یک از شرکت کنندگان نگاشته می‌شد. در هر جلسه، هر یک از شرکت کنندگان در رابطه با محتوای خوانداری که در کلاس‌های برخط فراگرفته بودند، به پرسش‌های فعالیت‌های ارزشیابی پاسخ می‌دادند. پرسش‌های آزمون‌های ارزشیابی از فعالیت‌های موجود در کتاب‌های آموزشی انتخاب شد. این فعالیت‌ها از نوع در ک خوانداری بود که نوشه‌ای به شرکت کنندگان نمایش داده می‌شد، شرکت کننده‌ها به صورت انفرادی، نوشته‌ای به ده پرسش چهارگزینه‌ای تلفن همراه خویش را در مدت زمان مشخصی می‌خوانند و سپس به ده پرسش چهارگزینه‌ای مطرح شده پاسخ می‌دادند. پژوهشگران ضمن انطباق این پرسش‌ها با جریان آموزش، برای هر آزمون قابلیت اندازه‌گیری از ۲۰-۰ را تعریف کردند؛ از این‌رو، روایی صوری و محتوای این آزمون‌ها مورد تأیید بود (Taherdoost, 2016). پاسخ درست به هر پرسش یک نمره و پاسخ نادرست به هر پرسش صفر امتیاز در برداشت. ضریب دشواری و ضریب تمیز این آزمون‌ها در

مرحله آزمایشی مناسب ارزیابی شد (جدول ۳). پایابی این آزمون ها نیز با استفاده از آلفای کرونباخ  $\alpha = 0.8$  سنجیده شد.

### جدول ۳: ضریب دشواری و تمیز آزمون های خوانداری<sup>۱</sup>

میانگین	حداکثر	حداقل	ضریب دشواری
۰/۵۸	۰/۷	۰/۴۶	ضریب دشواری
۰/۳۹	۰/۵۲	۰/۲۶	ضریب تمیز
۰/۸۱	۰/۸۳	۰/۷۹	آلفای کرونباخ
۰/۵	۰/۶	۰/۴	ضریب دشواری
۰/۳۴	۰/۴۷	۰/۲۲	ضریب تمیز
۰/۷۱	۰/۷۳	۰/۷	آلفای کرونباخ
۰/۵۵	۰/۷	۰/۴	ضریب دشواری
۰/۳۸	۰/۵۲	۰/۲۴	ضریب تمیز
۰/۷۶	۰/۸	۰/۷۲	آلفای کرونباخ

روندنامی انجام این پژوهش در شکل (۴)، نمایش داده شده است.



شکل ۴: روندnamی انجام پژوهش

<sup>۱</sup> نکته: <۰/۳ ضریب دشواری>/۷: قابل قبول؛ <۰/۲۵ ضریب تمیز>/۵: قابل قبول (Shakurnia, 2019)

#### ۴. تحلیل داده‌ها

##### ۴. ۱. تحلیل کمی

در این پژوهش، عملکرد خواننداری شرکت کنندگان با استفاده از آمار توصیفی و استنباطی تحلیل شد. آمار توصیفی شامل میانگین و انحراف معیار می‌شد و آمار استنباطی با کاربرد تحلیل واریانس با اندازه‌گیری‌های پیاپی انجام پذیرفت.

##### ۴. ۲. تحلیل کیفی

تحلیل کیفی بر روی داده‌های به دست آمده از رویدادنگاری یاددهنده‌ها با استفاده از روش مضمون محور و کاربرد نرم‌افزار مکس. کیو. دی. ای نسخه ۲۰۲۰<sup>۱</sup>، انجام شد. پژوهشگران با اقتباس فرایند چندمرحله‌ای براون و کلارک (Braun & Clarke, 2006) کدگذاری باز بر روی رویدادنگاری‌های پیاده‌سازی شده در نرم‌افزار انجام دادند. در مرحله نخست، داده‌ها را بازخوانی کردند تا با محتوای کیفی آن آشنا شوند؛ در مرحله دوم، به منظور کدگذاری ابعاد برجسته، داده‌ها را به طور نظاممند بررسی کردند (۵۶ کد به دست آمد)؛ در گام سوم، کدها را به مضمون اصلی تبدیل نمودند (شش مضمون به دست آمد)؛ در گام چهارم، مضمون‌ها بازخوانی و مرور شدند (شش مضمون به سه مضمون تبدیل شد)؛ در گام پایانی، نمونه‌های مرتبط برای تشریح مضمون‌ها استخراج شد.

#### ۵. یافته‌ها

##### ۵. ۱. یافته‌های کمی

###### ۵. ۱. ۱. تحلیل توصیفی عملکرد خواننداری شرکت کننده‌های ایرانی

با توجه به جدول (۴)، مقایسه میانگین نمره‌های خواننداری عربی شرکت کنندگان ایرانی در ابتدای دوره (میانگین = ۱۲/۲۶ و انحراف معیار = ۱/۳۲)، در میانه دوره (میانگین = ۱۵/۷۶ و انحراف معیار = ۲/۶) و در پایان دوره (میانگین = ۱۳/۷ و انحراف معیار = ۱/۶۵) نمایانگر روندی افزایشی است. به شکل مشابه، میانگین نمره‌های خواننداری انگلیسی شرکت کنندگان در آغاز (میانگین = ۱۲/۴۷ و انحراف معیار = ۱/۳۹)، در میانه (میانگین = ۱۵/۶۶ و انحراف معیار = ۲/۴۵) و در پایان دوره (میانگین = ۱۳/۸۱ و انحراف معیار = ۱/۶۵) روندی افزایشی را نشان می‌دهد.

#### جدول ۴: آمار توصیفی برای عملکرد خوانداری عربی و انگلیسی شرکت کنندگان

ایرانی

مهارت خوانداری	زمان	میانگین	انحراف معیار
عربی	ابتدا	۱۲/۲۶	۱/۳۲
	پایان	۱۵/۷۶	۲/۶
	میانه دوره	۱۳/۷	۱/۶۵
انگلیسی	ابتدا	۱۲/۷۴	۱/۳۹
	پایان	۱۵/۶۶	۲/۴۵
	میانه دوره	۱۳/۸۱	۱/۶۵

آمار استنباطی تحلیل واریانس با اندازه‌گیری‌های مکرر (جدول ۵)، نشان داد در طول زمان، نمره‌های خوانداری عربی ( $F_{23,10,994} = 2229/96$ ,  $p < 0.001$ ) و انگلیسی ( $F_{23,10,994} = 4078/4$ ,  $p < 0.001$ ) شرکت کنندگان ایرانی، به شکل معناداری سیر فزاینده‌ای داشته‌است، به گونه‌ای که شبی افزایشی در جامعه‌های تمرین خودساخته بیشتر بود. همچنین اثر متقابل زمان و گروه شبیب پیشرفت مهارت‌های خوانداری عربی ( $F_{23,10,994} = 813/16$ ,  $p < 0.001$ ) و انگلیسی را به طور معناداری ( $F_{23,10,994} = 1441/86$ ,  $p < 0.001$ ) افزایش داد. اثرات میان‌گروهی از تفاوت معنادار در روند پیشرفت در که خوانداری عربی ( $F_{1,478} = 279/78$ ,  $p < 0.001$ ) و انگلیسی ( $F_{1,478} = 227/44$ ,  $p < 0.001$ ) در جامعه‌های تمرین پیش‌ساخته و خودساخته خبر می‌دهد.

#### جدول ۵: آمار استنباطی برای عملکرد خوانداری عربی و انگلیسی شرکت کنندگان

ایرانی در جامعه‌های تمرین خودساخته و پیش‌ساخته

مهارت خوانداری	اثرات	درجه آزادی	F	p-value
عربی	زمان	۲۳	$2229/96$	$<0.001$
	زمان*گروه	۲۳	$813/16$	$<0.0001$
	بین‌گروهی	۱	$279/78$	$<0.0001$
انگلیسی	زمان	۲۳	$4078/4$	$<0.0001$
	زمان*گروه	۲۳	$1441/86$	$<0.0001$
	بین‌گروهی	۱	$227/44$	$<0.0001$

۲۴ / آموزشکاوی مشارکت نوجوانان برای یادگیری مهارت خوانداری زبان‌های خارجی در... / خرائی و ...

## ۵.۱. تحلیل توصیفی عملکرد خوانداری شرکت کننده‌های پاکستانی

مقایسه میانگین نمره‌های خوانداری فارسی شرکت کنندگان پاکستانی در آغاز (میانگین = ۱۱/۸۵) و انحراف معیار = ۱/۵۱، میانه (میانگین = ۱۵/۶۹) و انحراف معیار = ۲/۷۵ و پایان دوره (میانگین = ۱۳/۶) و انحراف معیار = ۱/۸۹ روندی افزایشی را نشان می‌دهد. همچنین، میانگین نمره‌های خوانداری انگلیسی شرکت کنندگان پاکستانی در آغاز (میانگین = ۱۱/۳۹) و انحراف معیار = ۱/۲۸، میانه (میانگین = ۱۵/۳) و انحراف معیار = ۲/۵۲ و پایان دوره (میانگین = ۱۳) و انحراف معیار = ۱/۶۸ روندی افزایشی را نشان می‌دهد (جدول ۶).

**جدول ۶: آمار توصیفی برای عملکرد خوانداری فارسی و انگلیسی شرکت کننده‌های پاکستانی**

مهارت خوانداری	زمان	میانگین	انحراف معیار	پاکستانی
فارسی	ابتدا	۱۱/۸۵	۱/۵۱	
	پایان	۱۵/۶۹	۲/۷۵	
	میانه دوره	۱۳/۶	۱/۸۹	
انگلیسی	ابتدا	۱۱/۳۹	۱/۲۸	
	پایان	۱۵/۳	۲/۵۲	
	میانه دوره	۱۳	۱/۶۸	

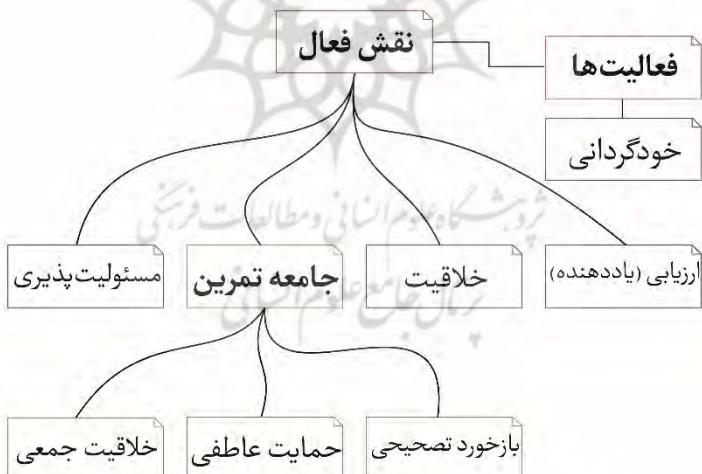
آمار استباطی با استفاده از تحلیل واریانس با اندازه‌گیری‌های مکرر (جدول ۷)، نشان داد در طول زمان، نمره‌های خوانداری فارسی ( $F_{۲۳,۱۶۱} = ۹۰/۷/۴۷$  و  $p < 0/001$ ) و انگلیسی ( $F_{۲۳,۱۶۱} = ۴۹۸/۱۶$  و  $p < 0/001$ ) شرکت کنندگان پاکستانی، به شکل معناداری روندی افزایشی را طی نموده است، که این شبی در جامعه‌های تمرين خود ساخته بیشتر بود. همچنین، اثر متقابل زمان و گروه، پیشرفت مهارت خوانداری فارسی ( $F_{۲۳,۱۶۱} = ۳۲۰/۴۳$  و  $p < 0/001$ ) و انگلیسی را به طور معناداری پیشرفت خوانداری فارسی ( $F_{۲۳,۱۶۱} = ۱۴۴۱/۸۶$  و  $p < 0/001$ ) افزایش داد. اثرات بین گروهی نمایانگر تفاوت معنادار در روند پیشرفت خوانداری فارسی ( $F_{۱,۷} = ۴۱/۱$  و  $p < 0/001$ ) و انگلیسی ( $F_{۱,۷} = ۵۱/۲۷$  و  $p < 0/001$ ) در جامعه‌های تمرين پیش ساخته و خود ساخته است.

**جدول ۷: آمار استنباطی برای عملکرد خوانداری فارسی و انگلیسی شرکت کننده‌های پاکستانی در جامعه‌های تمرین خودساخته و پیش‌ساخته**

مهارت خوانداری	اثرات	درجه آزادی	F	p-value
فارسی	زمان	۲۳	۹۰۷/۴۷	۰/۰۰
	زمان*گروه	۲۳	۳۲۰/۴۳	۰/۰۰۰
	بین‌گروهی	۱	۴۱/۱	۰/۰۰۰
انگلیسی	زمان	۲۳	۴۹۸/۱۶	۰/۰۰
	زمان*گروه	۲۳	۱۳۴/۸۹	۰/۰۰۰
	بین‌گروهی	۱	۵۱/۲۷	۰/۰۰۰

## ۲.۵. یافته‌های کیفی

سه مضمون اصلی از تحلیل رویدادنگاری یاددهنده‌ها فرعی به دست آمد (۶۴ مورد رویدادنگاری). این سه مضمون شامل نقش فعال شرکت کنندگان، جامعه تمرین و فعالیت‌ها می‌شد، که هر یک از مضمون‌های اصلی حداقل یک مضمون فرعی را نیز در بر می‌گرفت (شکل ۵).



شکل ۵: مضمون‌های حاصل از تحلیل رویدادنگاری‌ها

## ۲.۵.۱. نقش فعال

اگرچه در آغاز زبان‌آموزی مبتنی بر واقعیت افزوده ربات اجتماعی برای نوجوانان ناملموس بود؛ ولی، در گذر زمان، فرآگیرندگان با بروز خلاقیت با اشتیاق به تمرین پرداختند. شرکت کردن با شرکت نکردن نوجوانان در تمرین مهارت درک خوانداری زبان‌های خارجی در پودمان‌های

مبتنی بر واقعیت افزوده ربات آشکارا رویدادنگاری یاددهنده‌ها را تحت تأثیر قرار می‌داد. به همین شکل، یاددهنده‌ها در رویدادنگاری‌های خویش به کارایی نگاه یاددهی با یادگیری مهارت‌های زبان خارجی اشاره داشتند و آن را یادگیری مسئولانه می‌پنداشتند.

**یاددهنده ۲:** وقتی نوجوانان متوجه می‌شدند که در جریان تمرین فعالیت‌های آموزشی می‌توانند به یادگیری همتایان خویش کمک کنند، [با قبول مسئولیت] تلاش آنان به سوی خواننده-مداری<sup>۱</sup> سوق پیدا می‌کرد.... تشویق نوجوانان به سمت خواندن لذتبخش محتواهای زبان‌های خارجی از جمله مزایای یاددهی-یادگیری مبتنی بر واقعیت افزوده ربات‌های اجتماعی بود.

یاددهنده در رویدادنگاری‌ها عنوان کردند، هنگامی که نوجوانان احساس می‌کردند همتایانشان در تمرین در گروههای کوچک قادر به درک موضوعی نیستند، می‌کوشیدند با بروز خلاقیت چیدمان را تغییر دهند. یاددهنده‌ها نیز بر این باور بودند که به واسطه نقش‌آفرینی فراغیرنده‌گان در یادگیری می‌توانستند ارزیابی دقیق‌تری از توانمندی‌های نوجوانان داشته باشند.

**یاددهنده ۴:** با دستیابی به جزئیات بیشتری از چند و چون یادگیری نوجوانان، من می‌توانستم بازخوردهای دقیق‌تری را به نوجوانان عرضه کنم.

## ۵. ۲. جامعه تمرین

مشاهده شرکت کنندگان در جامعه‌های کوچک تمرین (زبان‌آموزی مبتنی بر تمرین)، سبب شد تا یاددهنده‌ها بروز خلاقیت را گروهی قلمداد کنند و رویکرد نوجوانان برای کمک گرفتن از یاددهنده به سمت پشتیبانی همتایان تغییر پیدا کرد. به طور مشابه، خلاقیت گروهی موجب دوام همکاری میان بین نوجوانان می‌شد و آنان به هویتی کامل‌تر از پیش دست می‌یافتد. نوجوانان در چنین محیط تعاملی مسئولیت‌های جدیدی را عهده‌دار می‌شدند.

**یاددهنده ۵:** تمرین مهارت خوانداری زبان‌های خارجی در زبان‌آموزی مبتنی بر ربات‌های اجتماعی محلی برای بروز خلاقیت جمعی و عرضه انگاره‌های نو و وجود خارجی بخشیدن به آن بود.... در پودمان‌های تمرین خواندن زبان‌های خارجی به کمک ربات‌های اجتماعی، یاددهنده به آسانی می‌تواند انتظارهای خویش را به نوجوانان منتقل کند.

یاددهنده‌گان بر این باور بودند که یادگیری مهارت خوانداری در محیط ارتباطی که به واسطه جامعه‌های کوچک تمرین پدیدار می‌شد به نوجوانان در یادگیری خودرا هبر جدای از یاددهی محض کمک می‌کرد.

<sup>1</sup> reader-oriented

**یاددهنده ۲:** هنگامی که نوجوانان در جامعه‌های کوچک به تولید تمرين‌های خودساخته می‌پرداختند، امکان گفت و شنود زنده به زبان خارجی برای نوجوانان فراهم می‌شد.

### ۵.۲.۳. فعالیت‌های خلاقانه

هنگامی که در رویدادنگاری‌ها به نوع فعالیت‌ها (پیش‌ساخته در قیاس با خودساخته) در ساده‌سازی درک خوانداری خارجی پرداخته می‌شد، شرایط مطلوب یاددهی-یادگیری مهارت‌های درک خوانداری خارجی در پی مشارکت فعال فرآگیرندگان در تمرين خواندار زبان‌های خارجی آشکار بود. خودسازی فعالیت‌ها برای تمرين و یادگیری شخصی به ابزاری برای استفاده سایرین تبدیل می‌شود.

**یاددهنده ۳:** حضور فعال شرکت‌کنندگان در تولید فعالیت‌های واقعیت افزوده برای آموزش ربات‌های اجتماعی سبب اشتیاق بیشتر آنان برای خواندن متون خارجی می‌شد .... خواندن بیشتر متون زبان‌های خارجی دانش [شرکت‌کنندگان] را غنی‌تر می‌کرد

**یاددهنده ۱:** تولید فعالیت‌های خودساخته (در قیاس با پیش‌ساخته) سبب می‌شد یاددهی و یادگیری خواندار زبان‌های خارجی از طریق واقعیت افزوده ربات اجتماعی رنگ و بوی طبیعی و نه تصنیعی به خود بگیرد.

بر اساس رویدادنگاری یاددهنده‌ها، با ارتقای دانش خوانداری خارجی نوجوانان به دست آمده از تمرين گروهی برای تکمیل واقعیت افزوده برای یاددهی به ربات‌های اجتماعی، توان آنان برای تولید انگاره‌های جدید در گروههای تمرين تقویت می‌شد.

**یاددهنده ۱:** پاسخ‌های نوجوانان [به همتایان در گروههای کوچک تمرين] به نوعی از تفکر منعطف آنان خبر می‌داد.

یاددهنده‌ها، آشکارا به توان افزایشی نوجوانان در درک خواندار به کمک واقعیت افزوده خودساخته اشاره داشتند. بر اساس مشاهدات یاددهنده‌ها، نوجوانان در جلسه‌های نخست از فعالیت‌های کتاب‌های درسی برای تولید فعالیت‌های خودساخته مبتنی بر ربات سرمشق می‌گرفتند؛ ولی، تجربه‌ی تولید تمرين راه را برای نوجوانان هموار کرد تا با نگاهی متفاوت به تولید فعالیت‌های پردازنده. در این میان، بازخورد های تصحیحی از سوی نوجوانان با سطح بالاتر از مهارت خوانداری مشخصه برجسته تمرين مهارت درک خوانداری زبان خارجی به واسطه واقعیت‌های افزوده مبتنی بر ربات‌های اجتماعی بود. همچنین، فرآگیرندگان مسائل و راه حل‌هایی را از دوستانشان می‌شنیدند که تاکنون به ذهن شان نرسیده بود. طبق رویدادنگاری‌ها، حمایت‌های عاطفی و توجه به سایرین از جمله نشانه‌های تمرين و یادگیری در محیطی است که فعالیت‌های آن

خودساخته است.

**یاددهنده ۵:** در چنین فضای خلاقانه‌ای [یادگیری از طریق فعالیت‌های خودساخته] یادگیری در ک خوانداری زبان‌های خارجی جریانی پویا و نه ایستا بود.... در طول تمرین، نوجوانان راه‌های جدیدی را برای ارتقای تعاملات با یکدیگر بیان می‌کردند که به آنان امکان می‌داد کمتر احساس ازروا کنند.

یکی از یاددهنده‌ها گفت:

**یاددهنده ۳:** طرح انگاره‌های جدید از سوی نوجوانان از رکود دانش فعلی نوجوانان جلوگیری می‌کرد به گونه‌ای که نوجوانان به شکل مستمر دانش خویش را به روزرسانی می‌کردند. از نظر یاددهنده‌ها، قیاس عملکرد شرکت کنندگان در جامعه‌های کوچک تمرین به کمک واقعیت افزوده خودساخته به یاددهنده‌ها کمک می‌کرد تا هنگام راهبری به ابعاد دقیق‌تری از یادگیری به کمک یاددهی به ربات‌های اجتماعی آگاه شوند.

**یاددهنده ۶:** هنگامی که نوجوانان به تولید فعالیت‌های خودساخته می‌پردازنند، یاددهنده نیز دید عمیق‌تری از تمرین‌ها پیدا می‌کنند و قادر است تمرین‌های بعدی را با ابعاد مفید و جدید‌تری طراحی و عرضه نمایند.

قیاس انگاره‌های نو و قدیمی اشاره شده از سوی نوجوانان در تولید فعالیت‌های مبتنی بر ربات به آسانی نمایانگر ارتقای انعطاف‌پذیری انگاره‌های نو بود.

با بروز خلاقیت فعالیت‌های خودساخته کم کم و کم رنگ و بوی تکامل یافته به خود گرفت. تلاش نوجوانان برای تکمیل فعالیت‌های خودساخته فرونی گرفت، به گونه‌ای که در جلسه‌های پایانی، افزون بر اینکه تعداد فعالیت‌های نیمه تمام کم شد، ربات اجتماعی در طی مسیر و در نتیجه فraigیری متون خوانداری از سوی نوجوانان واکنش‌های واقعی تر را بازنمایی می‌کرد. در گذر زمان، تمرین فعالیت‌های خودساخته برای آموزش به ربات‌های اجتماعی، مهارت خودگردانی<sup>۱</sup> را در بین نوجوانان تقویت می‌کرد؛ به این ترتیب، آن‌ها نه تنها قوانین حاکم بر محیط یاددهی-یادگیری را در تولید فعالیت‌ها به کار می‌بردند، بلکه خود را ملزم می‌دانستند تمرین و یادگیری را بر اساس این قوانین پیش ببرند.

## ۶. بحث

در این بخش، یافته‌های این پژوهش در ارتباط با پرسش‌ها و پیشینه با در نظر گرفتن مرحله‌های

<sup>۱</sup> self-regulation skills or SRS

کمی و کیفی بررسی می‌شود. این بخش با ارائه محدودیت‌ها و پیشنهاداتی برای انجام پژوهش‌های آتی پایان می‌یابد.

## ۶.۱. پژوهش‌های پژوهش

یافته‌های این پژوهش نشان داد تمرین مهارت در ک خواندار در جامعه‌های کوچک به واسطه واقعیت افزوده ربات اجتماعی رشد فرایند اجتماعی-روانی فرآگیرندگان را در جریان خواندن زبان‌های خارجی تقویت می‌کند. واقعیت افزوده با در برداشت پیوست‌های نوشتاری و دیداری در آمیزش با ویژگی‌های انسان‌نمای ربات‌های اجتماعی بازنمایی دقیق‌تری از محتواخ خوانداری زبان‌های خارجی را در ارتباط با جهان پیرامون فراهم ساخت. یافته‌های کمی نشان داد که موفقیت در ک خوانداری زبان‌های خارجی در یادگیری به کمک یاددهی به ربات‌های اجتماعی به واسطه واقعیت افزوده در جوامع کوچک تمرین رهاویر نقش آفرینی فعال فرآگیرندگان است. رویدادنگاری یاددهنده‌ها در بخش کیفی نیز با اشاره به بروز خلاقيت فرآگیرندگان نوجوان هنگام پذيرش مسئوليت در فرایند یاددهی-یادگیری مهارت‌های در ک خوانداری زبان‌های خارجی، یافته‌های کمی را تأييد نمود.

تلاش نوجوانان در جوامع کوچک تمرین برای تولید فعالیت‌های مبتنی بر واقعیت افزوده ربات‌های اجتماعی خودساخته پیش از تمرین محتوا با استفاده از همین فعالیت‌ها، امکان پیش تحلیل<sup>۱</sup> محتواخ خوانداری را برای نوجوانان فراهم می‌کرد. به طور ویژه، پیش-تحلیل محتواخ خوانداری هنگام ساخت و تمرین فعالیت‌های مبتنی بر واقعیت افزوده ربات‌های اجتماعی خودساخته، ذهن نوجوانان را برای جذب محتواخ خوانداری جدید و در ک آسان آن آماده تر می‌ساخت. بر مبنای یافته‌ها، استقلال در کاربرد محتوا<sup>۲</sup> بیشتر فرآورده تعامل نوجوانان در جامعه‌های کوچک تمرین برای تولید فعالیت‌ها است. مسئوليت‌سپاری به نوجوانان برای تولید فعالیت‌های خودساخته به طور معناداری سطح مهارت خوانداری آنها را در پودمان‌های تمرین مبتنی بر بازی واقعیت افزوده ربات‌های اجتماعی تقویت کرد. نقش فعال فرآگیرندگان به عنوان عامل اصلی موفقیت در در ک خوانداری (در جامعه‌های کوچک تمرین) با یافته‌های پژوهش Hsiao et al., 2019 (Hsiao et al., 2019) در ارتباط است. هسيائو و همکاران (Hsiao et al., 2019) بر اين باورند که موفقیت در در ک خوانداری زبان‌های خارجی هنگامی به دست می‌آيد که شرایط برای اختصاص نقش فعال به فرآگیرندگان و قبول نقش آفرینی از سوی فرآگیرندگان

<sup>1</sup> pre-analysis

<sup>2</sup> autonomous learning

مهیا باشد. انفعال در نقش آفرینی در جریان یاددهی-یادگیری گروهی مهارت‌های در ک زبانی خارجی همکاری فراگیرندگان را در جوامع کوچک تمرین در زیر پرتوی خود قرار می‌دهد و آنان را از دریافت بازخوردهای تصحیحی و حمایت‌های عاطفی همتایان محروم می‌کند. بر این اساس، اعتماد به نفس فراگیرندگان نوجوان برای محقق کردن نگاه یادگیری در ک خوانداری از طریق یاددهی به ربات‌های اجتماعی به صورت جشمگیری کاهش می‌یابد.

دلایل گوناگونی در این پژوهش هم راستا با یافته‌های پژوهش‌های پیشین، کارکرد واقعیت افزوده ربات‌های اجتماعی در نگاه یادگیری در ک خوانداری زبان‌های خارجی از طریق یاددهی را تأیید نمود. نقش فعال فراگیرندگان نوجوان در یادگیری مهارت خوانداری (Chen & Yang, 2013)، پشتیانی همتایان (Aghajani & Gholamrezapour, 2019) خلاقیت گروهی (Burhan-Horasانlı & Ortaçtepe, 2016) و حس استقلال و توانمندی (Qiu et al., 2021) در جریان یاددهی آموخته‌ها به ربات اجتماعی از جمله عوامل مؤثر در کارایی تمرین مهارت در ک خوانداری از طریق واقعیت افزوده ربات‌های اجتماعی به شمار می‌آید. بسیاری از یاددهنده‌ها در این پژوهش در رویدادنگاری‌های خویش به این موضوع اشاره داشتند که اختصاص نقش فعال به فراگیرندگان نوجوان در جریان یادگیری در ک خوانداری زبان‌های خارجی از طریق تمرین فعالیت‌های مبتنی بر واقعیت افزوده ربات، آنان را برای تعامل با یکدیگر و بروز خلاقیت جمعی ترغیب می‌کرد. تعامل برای تولید، تکمیل و بارگذاری فعالیت‌های خوانداری را برای آنان مشکل می‌سازد. جامعه‌های تمرین از جمله راهبردهای یادگیری در ک خوانداری زبان‌های خارجی در کاربرد پودهای زبان‌آموزی مبتنی بر ربات به شمار می‌آید (Ascione, 2017).

اگرچه بازی‌های پیش‌ساخته در زبان‌آموزی خارجی همچون تمرین چندرسانه‌ای است که فراگیرندگان در انجام آن کمترین نقش فعالی بر عهده دارند، ولی، آموزشکاوی در مورد تلفیق این بازی‌ها به عنوان واسطه آموزش به ربات‌های اجتماعی انجام نگرفته است. وضع نه چندان مطلوب یادگیری در ک خوانداری زبان‌های خارجی در هنگام کاربرد واقعیت افزوده پیش‌ساخته برای آموزش ربات‌های اجتماعی به روشنی، نمایانگر سطح پایین بودن تعاملات بین فراگیرندگان هنگام تمرین بود. رویدادنگاری یاددهنده‌ها از سطح پایین آمادگی فراگیرندگان نوجوان پس از تمرین محتوای خوانداری زبان‌های خارجی خبر می‌داد. به همین تناسب، آموزش برخط مهارت

در ک خوانداری زبان‌های خارجی نیز کندتر انجام می‌گرفت.

دلایل عمدۀ ای اهمیت نقش آفرینی نوجوانان در یادگیری مهارت در ک خوانداری زبان‌های خارجی با استفاده از کاربرد واقعیت افروزۀ ربات را تأیید کرد. هنگامی که محتوا خوانداری را به ابزاری برای خلق و تعامل نزد فراگیرندگان تبدیل کنیم، فرایند یادگیری و در ک محتوا در بالاترین سطح رخ می‌دهد. فیورلا و کولمان (Fiorella & Kuhlmann, 2020) در تشریح کلاس‌های معکوس خوانداری مبتنی بر ربات‌های اجتماعی می‌نویسد، هنگامی این کلاس‌ها بیشترین بازده را دارند که با تمرين تعاملی همراه شوند.

گروهی از پژوهشگران در تلاش بوده اند تا چگونگی کارایی جوامع تمرين را هنگام کاربرد ربات‌های اجتماعی برای آموزش مهارت‌های در ک زبان‌های خارجی به اثبات برسانند. الجبسی و همکاران (Al-Habsi et al., 2021) می‌نویسند هنگامی که فراگیرندگان از همتایان خویش بازخورد آنی در مورد عملکردشان دریافت کنند، می‌توانند با کاربرد آسان محتوا خوانداری در تعامل با ربات‌های اجتماعی به در ک بالاتری از محتوا دست پیدا کنند. وی بر این باور است پس از تمرين خواندار در جوامع کوچک، فراگیرندگان به آسانی می‌توانند در جلسه‌های انفرادی آموزش خوانداری که با راهبری یاددهنده برگزار می‌شود، حضور فعال داشته باشند. اگرچه تسهیل گری جوامع کوچک تمرين در آموزش مهارت در ک خوانداری زبان‌های خارجی به نوجوانان به واسطه واقعیت افروزۀ ربات یکی از یافته‌های این پژوهش به شمار می‌آید، ولی جزئی نگری در مورد کاربست جوامع کوچک تمرين در مقطع‌های آموزشی مختلف تا پایان دورۀ دبیرستان می‌تواند تکمیل کننده دائمه آموزشی از دبستان تا دبیرستان<sup>۱</sup> باشد.

رویدادنگاری‌ها نشان داد که واگذاری مسئولیت یادگیری به فراگیرندگان به انسجام جوامع تمرين می‌افزود، چراکه فراگیرندگان مایل بودند با بروز خلاقیت و ارائه بازخوردهای تصحیحی، یادگیری منسجم‌تری را به وجود آورند. بر عکس، انفعال فراگیرندگان هنگام تمرين با استفاده از واقعیت افروزۀ پیش ساخته، سطح پشتیانی فراگیرندگان از یکدیگر در جوامع تمرين را به حداقل رساند. یافته‌های کیفی این پژوهش سبب غنای پیشینه پژوهش در مورد شکل‌دهی جوامع تمرين با حضور فعال فراگیرندگان در تمرين با استفاده از ربات‌های اجتماعی به واسطه بازی‌های نسل جدید شد، چرا که پژوهش‌های پیشین بیشتر این کاربرد را از منظر کمی و کمتر از منظر کیفی مورد بررسی قرار داده‌اند.

<sup>1</sup> primary school to Grade 12 Education (P-12)

## ۶. محدودیت‌ها

این پژوهش با محدودیت‌هایی رویه رو بود. بررسی تسهیل‌گری جوامع تمرین در یادگیری محتوای خوانداری زبان‌های خارجی به کمک پودمان‌هایی مبتنی بر واقعیت افزوده ربات به سه زبان فارسی، عربی و انگلیسی و به دو کشور آسیایی محدود شد. این پژوهش در رده سنی نوجوانان محدود به دامنه سنی ۱۱-۱۲ سال بود. در این پژوهش، فراگیرندگان فرصت کمتر یافتد تا به بیان دیدگاه‌های خویش در مورد دوره یادگیری مهارت در ک خوانداری خارجی از طریق یاددهی به ربات‌های اجتماعی پردازند.

## ۶.۳. پژوهش‌های آینده

این پژوهش به آموزشکاوی کاربرد نگاه یادگیری مهارت زبان‌های خارجی از طریق یاددهی به ربات‌های اجتماعی در مورد نوجوانان دو کشور آسیایی پرداخت. از این‌رو، لازم است دامنه این پژوهش را به دیگر کشورهای آسیایی (برای نمونه، ارمنستان، عراق و مانند آن) گسترش داد تا این تسهیل‌گری جزئی‌تر مورد بررسی قرار گیرد. به دلیل شیوع کرونا در زمان انجام این پژوهش، ربات‌های اجتماعی به شکل دور‌حضوری به کار گرفته شد، از این‌رو، انجام پژوهش با کاربرد ربات‌های اجتماعی به شکل فیزیکی در زمان مناسب پیشنهاد می‌شود. آموزشکاوی کلاس‌های آموزش زبان‌های خارجی از طریق واقعیت افزوده ربات‌های اجتماعی با انجام پژوهش طولی از کلاس‌های هشتم تا دوازدهم پیشنهاد می‌شود. لازم است محیط‌های یاددهی-یادگیری را برای زبان‌آموزی به نوجوانان بازنگری نمود تا بتوان اعتماد به نفس خلاقانه<sup>۱</sup> را در نوجوانان رشد داد و آنان را برای ورود به پهنه‌های نو زندگی آماده کرد.

## ۷. نتیجه‌گیری

این پژوهش به آموزشکاوی نگاه یادگیری مهارت در ک خوانداری زبان‌های خارجی با استفاده از یاددهی به ربات‌های اجتماعی در جوامع کوچک نوجوانان آسیایی انجام شد. یافته‌ها نشان داد که تسهیل‌گری نگاه یادگیری مهارت خوانداری از طریق تمرین و تکمیل واقعیت افزوده در جامعه‌های کوچک نوجوانان زمانی در بالاترین سطح خود قرار می‌گیرد که نوجوانان بتوانند با ایفای نقش فعال‌تر افزون بر تکمیل واقعیت‌های افزوده، به تولید آن نیز پردازند. پشتیبانی نوجوانان از یکدیگر از طریق تعامل و بروز خلاقیت‌های جمعی برای پیشبرد جریان یاددهی در ک خوانداری زبان‌های خارجی از جمله مشخصه‌های نقش آفرینی فعال فراگیرندگان نوجوان در

<sup>۱</sup> creative confidence

جوامع کوچک تمرین به شمار می‌آید. یاددهنده‌ها به روشنی نقش فعال فرآگیرندگان در تولید واقعیت افزوده را عامل موافقیت کاربرد واقعیت افزوده ربات‌های اجتماعی در زبان آموزی خارجی به نوجوانان می‌دانستند. در یک نگاه کلی، شاید کاربرد نگاه یادگیری از طریق یاددهی مهارت‌های زبان‌های خارجی به ربات‌های اجتماعی برای نوجوانان با سطح بسندگی مبتدی زبان‌های خارجی امکان‌پذیر نباشد، ولی، جوامع کوچک تمرین با امکان تعامل بین نوجوانان از سطح‌های بسندگی مختلف به در به انجام رسیدن این موضوع کمک به سازایی کرد. یافته‌های این پژوهش می‌تواند راهگشای دست‌اندر کاران آموزش زبان‌های خارجی به نوجوانان که علاقه‌مند به کاربرد گسترشده فناوری‌های آموزشی هستند، مفید باشد. بر این اساس، ارتقای دانش دست‌اندر کاران از امکانات جنبی (مثال، دور‌حضوری) در کاربرد گسترشده نسل جدید بازی‌ها و ربات‌های اجتماعی، بدیهی به نظر می‌رسد.

## فهرست منابع

- احدى، حوريه (۱۴۰۰). «بررسی ارتباط مهارت خواندن واژه‌ها و درک نحوی با درک متن در کودکان نارساخوان و طبیعی فارسی زبان». زبان‌پژوهی، دوره ۱۳. شماره ۳۹. صص ۳۲-۹.
- اشکبوس، عادل، حبيب تقوايی و ابازر عباچي (۱۳۹۹). زبان عربى پايه هشتم. تهران: سازمان پژوهش و برنامه‌ريزی آموزشی.
- درخشان، على و فرزانه شکي (۱۳۹۹). «تأثیر روش آموزش کاربردشناسی تشریحی وتلویحی بر درک کنش‌های گفتاری معدتر خواهی و امتناع در بین دانشجویان زبان انگلیسی سطح متوسط». زبان‌پژوهی، دوره ۱۲. شماره ۳۵. صص ۱۷۵-۱۵۱.
- شكورنيا، عبدالحسين (۱۳۹۸). «گزئنه‌های انحرافی در سوالات چندگرینه ای و رابطه آن با ضریب دشواری و ضریب تمیز». مجله ایرانی آموزش در علوم پزشکی، دوره ۱۹. شماره ۸۲. صص ۱۸۸-۱۸۰.
- شيرازی زاده، محسن (۱۳۹۹). (نقش دانش واژگان و دستور در مهارت خواندن در انگلیسی به عنوان زبان خارجی: بررسی دو مدل ساختاری-علی از روابط». زبان‌پژوهی، دوره ۱۲. شماره ۳۶. صص ۳۶۳-۳۸۴.
- صحرايي، رضامراد، افسانه غريبي، داود مل کلو، سمانه صادقي، منيره شهbaz و مريم سلطاني (۱۳۹۶). مينا (۱). تهران: کانون زبان ايران.
- وكيلي فرد، اميررضا و شراره خالقى زاده (۱۳۹۳). «راهبردهای یادگیری زبان فارسی: بررسی ارتباط بين مليت با به کار گيری راهبردها در ميان فارسي آموزان غير ايراني». جستارهای زبانی. جلد ۵. شماره ۲. صص ۲۶۱-۲۸۶.

## References

- Aghajani, M., & Gholamrezapour, E. (2019). Critical thinking skills, critical reading and foreign language reading anxiety in Iran Context. *International Journal of Instruction*, 12(3), 219-238.
- Ahadi, H. (2021). The relationship between reading skills and syntactic and lexical abilities in dyslexic and normal Persian-speaking children. *Journal of Language Research*, 12(39), 9-32. (in Persian)  
<https://doi.org/10.52547/LRR.13.6.1>
- Al-Habsi, T., Al-Busaidi, S., & Al-Issa, A. (2021). Integrating technology in English language teaching through a community of practice in the Sultanate of Oman: Implications for policy implementation. *Educational Research for Policy and Practice*, 21(1), 1-26. <https://doi.org/10.1007/s10671-021-09291-z>
- Alvaimoghadam, B., Kheirabadi, R., Foroozandedh, E., Khadir Sharbiani, Sh., & Nikoopour, J. (2020). *Prospect 2*. Tehran: Organization for Educational Research and Planning.
- Ascione, L. (2017). Five ways educational games improve learning, according to teachers. *Eschool News*. Retrieved from  
<https://eschoolnews.com/2017/10/19/educational-games-teachers>
- Ashkboos, A., Taghvaei, H., & Abachi, A. (2020). *Arabic for the 8<sup>th</sup> graders*. Organization for Educational Research and Planning. (in Persian)
- Braun, V., & Clarke, V. (2006). Using thematic analysis in psychology. *Qualitative Research in Psychology*, 3(2), 77-101.  
<https://doi.org/10.1191/1478088706qp063oa>
- Burhan-Horasانلی, E., & Ortactepe, D. (2016). Reflective practice-oriented online discussions: A study on EFL teachers' reflection-on, in and for-action. *Teaching and Teacher Education*, 59, 372-382.  
<https://doi.org/10.1016/j.tate.2016.07.002>
- Chen, H. J. H., & Yang, T. Y. C. (2013). The impact of adventure video games on foreign language learning and the perceptions of learners. *Interactive learning environments*, 21(2), 129-141.  
<https://doi.org/10.1080/10494820.2012.705851>
- Darvin, R., & Norton, B. (2023). Investment and motivation in language learning: What's the difference? *Language Teaching*, 56(1), 29-40.  
<https://doi.org/10.1017/S0261444821000057>
- Derakhshan, A., & Shakki, F. (2020). The effect of implicit vs. explicit metapragmatic instruction on the Iranian intermediate EFL learners' pragmatic comprehension of apology and refusal. *Journal of Language Research*, 12(35), 151-175. (in Persian)  
<https://doi.org/10.22051/jlr.2019.23938.1636>
- Engwall, O., & Lopes, J. (2020). Interaction and collaboration in robot-assisted language learning for adults. *Computer Assisted Language Learning*, 35(5-6), 1273-1309. <https://doi.org/10.1080/09588221.2020.1799821>
- Engwall, O., Lopes, J., & Åhlund, A. (2021). Robot interaction styles for conversation practice in second language learning. *International Journal of Social Robotics*, 13(2), 251-276. <https://doi.org/10.1007/s12369-020-00635-y>
- Fiorella, L., & Kuhlmann, S. (2020). Creating drawings enhances learning by teaching. *Journal of Educational Psychology*, 112(4), 811-822.  
<https://doi.org/10.1037/edu0000392>
- Hsiao, H. S., Lin, Y. W., Lin, K. Y., Lin, C. Y., Chen, J. H., & Chen, J. C. (2019). Using robot-based practices to develop an activity that incorporated the 6E model to improve elementary school students' learning performances. *Interactive Learning Environments*, 1-15.

- <https://doi.org/10.1080/10494820.2019.1636090>
- Khazaie, S., Derakhshan, A., & Kianpour, M. (2022). A contributory study into the (non) effect of augmented reality game-mediated learning on students' comprehension and performance in English for nursing purposes. *Language Related Research*, 13(4), 185-219. <https://doi.org/10.29252/LRR.13.4.6>
- Larsen-Freeman, D., & Long, M. H. (2014). *An introduction to second language acquisition research*. London: Routledge.
- Lee, S., Noh, H., Lee, J., Lee, K., Lee, G. G., Sagong, S., & Kim, M. (2011). On the effectiveness of robot-assisted language learning. *ReCALL*, 23(1), 25-58. <https://doi.org/10.1017/S0958344010000273>
- Mahmood, R., Chishty, B. A., Farooqui, Z. I., Aslam, M., Saleem, S. (2020). *English 8*. Punjab: Punjab Curriculum and Textbook Board.
- Nguyen, N. N., Darling, S., Mosier, W., & Garnett, W. (2021). A collaborative and supplemental model to enhance early language and reading skills. *The Reading Teacher*, 74(4), 469-473. <https://doi.org/10.1002/trtr.1984>
- Prensky, M. (2001). Digital natives, digital immigrants part 2: Do they really think differently? *On the Horizon*, 9(6), 1-6. <https://doi.org/10.1108/10748120110424843>
- Qiu, X. Y., Chiu, C. K., Zhao, L. L., Sun, C. F., & Chen, S. J. (2021). Trends in VR/AR technology-supporting language learning from 2008 to 2019: A research perspective. *Interactive Learning Environments*, 25(2) 1-24. <https://doi.org/10.1080/10494820.2021.1874999>
- Reinhardt, J. (2020). Metaphors for social media-enhanced foreign language teaching and learning. *Foreign Language Annals*, 53(2), 234-242. <https://doi.org/10.1111/flan.12462>
- Sahraei, R. M., Gharibi, A., Malekloo, D., Sadeghi, S., Shahbaz, M., & Soltani, M. (2017). *Enamel (1)*. Tehran: Iranian Language Center. (in Persian)
- Shakurnia A. (2019). A survey on distractors in multiple-choice questions and its relationship on difficulty and discriminative indices. *Iranian Journal of Medical Education*, 19(1), 180-188. (in Persian)
- Shirazizadeh, M. (2020). The role of vocabulary and syntax in EFL reading comprehension among Iranian graduate students: Evaluation of two causal models. *Journal of Language Research*, 12(36), 363-384. [In Persian] <https://doi.org/10.22051/jlr.2020.25642.1689>
- Taherdoost, H. (2016). Validity and reliability of the research instrument; how to test the validation of a questionnaire/survey in a research. *International Journal of Academic Research in Management*, 5(3), 28–36. <http://dx.doi.org/10.2139/ssrn.3205040>
- Tambunan, H., Silitonga, M., & Sidabutar, U. B. (2021). Online and face-to-face composition in forming the professional competencies of technical teacher candidates with various learning style types. *Education and Information Technologies*, 26(2), 2017-2031. <https://doi.org/10.1007/s10639-020-10349-3>
- Vakilifard, A., & Khaleghizadeh, S. (2014). Strategies for learning Persian: Analysis of relationship between nationality and application of strategies among foreign Persian Learners. *LRR*, 5(2), 261-286. (in Persian)
- Vygotsky, L. S. (1987). *The collected works of LS Vygotsky: The fundamentals of defecology*. Heidelberg: Springer Science & Business Media.

