

به کارگیری الگوریتم بهینه‌یابی چیدمان پلان در طراحی مرکز آموزشی^۱

نیلوفر سادات حسینی^۲، کتابیون تقی‌زاده^۳، علی اندجی گرمارودی^۴

چکیده

فضا و فعالیت انسانی را می‌توان دو جلوه‌ ظهور متفاوت از یک ماهیت واحد دانست. در ساختمان مدرسه، ارزش آموزشی فضا متناسب با عملکرد فضاها برای نیل به اهداف آموزشی تعریف می‌شود. پیکربندی فضایی این پتانسیل را دارد که موقعیت دانش‌آموزان و معلمان را تعیین و مسیری که یادگیری در آن صورت می‌گیرد را تنظیم کند. اگر چیدمان فضایی به‌عنوان یکی از جنبه‌های اساسی طراحی معماری که بر روی عملکرد اجتماعی فضا تأثیر می‌گذارد در نظر گرفته شود پرسشی که در این میان مطرح می‌شود این است که چگونه می‌توان با استفاده از روش‌های جدید طراحی و استفاده از کامپیوتر مناسب‌ترین چیدمان را برای این فضاها به دست آورد که به بهینه‌ترین نحو پاسخگوی نیازهای عملکردی آنها باشد. روش تحقیق مورد استفاده در این پژوهش، راه‌بردی ترکیبی دارد که آمیزه‌ای از استراتژی‌های استدلال منطقی، مبانی نظری، بررسی نمونه‌های موردی و مدل‌سازی دیجیتال می‌باشد. این پژوهش با استفاده از بستر الگوریتمیک به دنبال راه حلی برای دستیابی به مناسب‌ترین پاسخ طراحی برای فضاهایی مانند مدرسه است که در آنها نحوه چیدمان فضاها از اهمیت بسیاری برخوردار است. الگوریتم تدوین شده با استفاده از ورودی‌های اولیه مانند عرصه‌بندی، مساحت حدودی هر عرصه، روابط بین عرصه‌ها و الزامات جهت‌گیری فضاها آغاز شده و همین ورودی‌ها اساس الگوریتم را شکل می‌دهند. در ادامه الگوریتم انواع حالات ممکن قرارگیری فضاها در کنار هم بررسی شده و با توجه به داده‌ها بهترین حالت چیدمان پیشنهاد می‌گردد که بهینه‌ترین پاسخ برای طراحی پلان فضای موردنظر محسوب می‌شود. دستیابی به الگوریتمی واحد بر مبنای داده‌های مرتبط با اصول چیدمان فضاها در یک ساختمان هدف اصلی این پژوهش است. در ساختمان‌هایی که از فضاهای متنوع تشکیل شده‌اند که هرکدام کاربری مختص به خود را داشته و ارتباط بین کاربری‌ها نظم فضایی مجموعه را شکل می‌دهند، یافتن بهینه‌ترین چیدمان بر اساس اصول حاکم بر طراحی امری مهم تلقی می‌شود که با استفاده از روند الگوریتمیک می‌توان این امر دشوار را ساده‌تر کرد.

واژگان کلیدی: چیدمان فضا، عملکرد اجتماعی، پیکربندی، بهینه‌یابی، فضای آموزشی

۱- این مقاله برگرفته از پایان‌نامه کارشناسی ارشد نیلوفر سادات حسینی با عنوان کاربرد هوش مصنوعی در طراحی معماری (به کارگیری الگوریتم بهینه‌یابی چیدمان پلان در طراحی مرکز آموزشی) است که با راهنمایی دکتر کتابیون تقی‌زاده و مشاوره دکتر علی اندجی گرمارودی در تاریخ ۱۳۹۰/۱۱/۳۰ انجام شده است.

۲. کارشناسی ارشد فناوری معماری دیجیتال، پردیس هنرهای زیبا، دانشگاه تهران (نویسنده مسئول) E-mail: niloo.s.hosseini@gmail.com

۳. دانشیار، دانشکده معماری، پردیس هنرهای زیبا، دانشگاه تهران، ایران E-mail: ktaghizad@ut.ac.ir

۴. استادیار گروه معماری، موسسه آموزش عالی معماری و هنرپارس، تهران، ایران E-mail: aliandajji@gmail.com

طراحی یک فعالیت شناختی پیچیده است. در معماری، این فعالیت با تولید یک ایده انتزاعی آغاز می‌شود و با تبدیل آن به شکل‌های فضایی ادامه می‌یابد. با تولید طرح‌های مختلف و آزمایش آن‌ها، معمار ایده خود را تثبیت یا در جهت به‌دست آوردن شکل‌های فضایی راضی‌کننده دوباره تعریف می‌کند. در این میان آنچه مورد پرسش است روش مناسب برای به‌دست آوردن شکل‌های فضایی یک ساختمان است. چرا که مهم‌ترین بخش طراحی را همین نحوه ارتباط فضاها تشکیل می‌دهد. انسان به‌واسطه ادراک روح فضا، عملکرد هر فضا را تعیین می‌کند و یا به عبارتی فضا تابع انسان است. این فضا می‌تواند بیمارستان، آرامگاه، فضای آموزشی و یا هر کاربری داشته باشد. برای شناخت نیازهای انسان و ارتقا کیفیت پاسخگویی به آن‌ها باید عواملی مانند فرهنگ، اقلیم، اقتصاد و جامعه‌شناسی را مورد دقت و بررسی قرار داد (بیات و همکاران، ۱۳۹۵).

بر اساس نظریات گیفورد^۱، تعامل و تأثیر متقابل انسان با محیط خود انکارناپذیر است و رفتار اجتماعی شامل چگونگی تعامل با محیط پیرامون است و در خلأ رخ نمی‌دهد (گیفورد، ۱۳۷۸). روان‌شناسان بر این باورند که نتیجه تعامل بین ارگانیزم انسان و محیط منجر به پدیده‌های روانی می‌شود (طباطبایان و همکاران، ۱۳۹۳، ۹۶). علاوه بر اثر کلام معلم در تعلیم و آموزش دانش‌آموزان، عوامل متعددی از جمله فضای آموزشی در انتقال پیام به او نقش دارند و نقشی مستقیم در میزان یادگیری آنان دارد (مرتضوی، ۱۳۷۶، ۲۱).

فضای آموزشی فضایی است که بعد از فضای مسکونی بیشترین ساعات روز محصلین و دانش‌آموزان را به خود اختصاص می‌دهد و آموزش از اساسی‌ترین فرایندهای شکل‌دهی فرهنگ جامعه محسوب می‌شود. با وجود رشد فرایند تعلیم و تربیت در دوره معاصر ایران و تغییرات بنیادین در محتوای آموزش، الگوی فضایی مدارس تغییراتی چشمگیری نداشته است (طاهر سیما و همکاران، ۱۳۹۴، ۵۶)؛ بنابراین فراهم آوردن محیطی مطلوب و پاسخگو برای ایجاد شوق و انگیزه نسبت به فرایند یاددهی - یادگیری در دانش‌آموزان نیاز به توجه کافی دارد. با در نظر گرفتن این مسئله این پروژه با استفاده از بستر الگوریتمیک به دنبال راه حلی برای دستیابی به مناسب‌ترین پاسخ طراحی برای فضاهایی مانند مدرسه است که در آنها شکل فضایی و نحوه چیدمان فضاها از اهمیت بسیاری برخوردار است و چگونگی رخداد وقایع در فضا را تعریف می‌کند.

تحولات ایجاد شده در نحوه آموزش در قرن اخیر نشان می‌دهد که محیط مدارس در قرن ۲۱ میلادی کاملاً متفاوت از قرن ۲۰ میلادی خواهد بود؛ لذا محیط مدارس باید برای مطابقت با تغییرات به وجود آمده در سیستم آموزشی که شامل تغییرات در نحوه آموزش و یادگیری با تاکید بر سیستم آموزش غیرمتمرکز می‌باشد، بازطراحی گردند. علاوه بر این، شیوه سازماندهی فضای مدرسه می‌تواند تأثیر قابل توجهی در فرصت‌های یادگیری، تشویق دانش‌آموزان و معلمان برای حضور در مدرسه و شرکت در فعالیت‌های آموزشی و کمک به ترویج فرهنگ یادگیری داشته باشد. در این میان آنچه از اهمیت بسیار برخوردار خواهد بود نوع روابط بین این فضاها است چرا که دیگر فضاها به‌عنوان کاربری‌های مجزا از هم و بدون ارتباط نزدیک نخواهند بود، بلکه کاربری‌ها با یکدیگر تلفیق شده و نحوه ارتباط و چیدمان فضایی آن‌ها مهم‌ترین بخش طراحی خواهد بود.

چیدمان فضا تلاشی برای تشکیل پیکربندی در معماری با درک نظری از چگونگی استفاده افراد از این پیکر بندی است. به بیان دیگر تلاشی برای نشان دادن این مسئله که چگونه ساختار فضایی بنا زمینه‌ساز شکلی گیری روابط و تعاملات اجتماعی در آن فضا خواهد بود. نحوه ارتباطات، رخدادهای درون فضا و تجربه فضا در مدارس به‌واسطه چیدمان فضایی آن تعریف می‌شود که عاملی مؤثر و بااهمیت در ارتقا آسایش فیزیکی و روانی کاربران فضا است. از این رو دستیابی به اصول چیدمان فضایی مؤثر در فضای آموزشی امری ضروری به نظر می‌رسد (عظمتی و همکاران، ۱۳۹۵، ۱۷).

پرسشی که در این مرحله به وجود می‌آید این است که چگونه می‌توان با استفاده از بسته الگوریتمیک مناسب‌ترین چیدمان را برای فضاهایی نظیر مدرسه به دست آورد که به بهینه‌ترین نحو پاسخگوی نیازهای عملکردی این فضاها باشد؟ و همچنین چه فاکتورهایی باید در طراحی دخیل شوند تا بهترین شکل فضایی ممکن برای فضاهایی نظیر فضاهای آموزشی که ارتباط بین کاربری‌ها نظم مجموعه را شکل می‌دهد ایجاد شود؟

ضوابط عمومی طراحی مدارس به طور کامل در منابع معماری موجود هستند اما آن‌چه که هنوز مشکل اساسی در پروسه طراحی محسوب می‌شود مطابقت این قوانین و ضوابط با معیارهای جدید طراحی مدرسه و چگونگی ایجاد روابط فضایی مطلوب بین فضاها متناسب با اهداف عملکردی این‌گونه فضاها است. در این پروژه هدف اصلی طراحی تأمین نیازهای عملکردی پروژه می‌باشد نه ایجاد یک فرم و ساختمان منحصر به فرد. در حقیقت هدف تحقیق شامل درک و پیش‌بینی مشکل طراحی معماری، تعریف و تدوین مشکل واقعی و ارزیابی مشکل و ارائه راه‌حل آن است.

پیشینه تحقیق

نزدیک به چند دهه از مطرح‌شدن نظریه چیدمان فضا توسط چند صاحب‌نظر و دانشمند انگلیسی می‌گذرد، در این میان استدمن، هیلیر وهانسون پژوهش‌های مؤثری انجام داده‌اند. استدمن کتاب "شکل‌شناسی معماری" را در معرفی این نظریه تدوین کرده است که بیشتر به مبانی نظری شکل‌شناسی معماری پرداخته است و احتمالات مختلف در ترکیب فضاهای معماری را بررسی کرده است، درحالی‌که هیلیر و جانسون سعی در کاربردی کردن این نظریه داشته‌اند (معماریان، ۱۳۸۱).

کتاب منطق اجتماعی فضا در سال ۱۹۸۴ برای اولین بار نظریه بیل هیلیر و جولیا هانسون را در دانشکده‌های معماری معرفی کرد. این نظریه به‌وسیله آثار به چاپ رسیده و تشکیل سمینارهای داخلی و سپس توسط تعداد زیادی از فارغ‌التحصیلان خارجی در جهان معرفی گردید (معماریان، ۱۳۸۵). در حال حاضر بیش از هفتاد مؤسسه تحقیقاتی مرتبط در جهان وجود دارد که روی این مبحث پژوهش می‌کنند (Duan and Etel, 2013, 2).

این مبحث در سال ۲۰۰۲ برای نخستین بار مورد توجه محققین و دانشگاهیان ایران به طور روشمند قرار گرفت و تلاش‌های محققان ایرانی اوایل دهه ۸۰ (عباس‌زادگان، ۱۳۸۱؛ جمشیدی، ۱۳۸۲) برای وارد کردن این مباحث در دانشکده‌های معماری و شهرسازی، در اواخر دهه مذکور شکل وسیع‌تری به خود گرفته و در اوایل دهه ۹۰ به اوج خود می‌رسد (رحمتی و همکاران، ۱۳۹۸، ۱۶۱).

پیروز نوریان، پژوهشگر دکتری و مدرس دانشگاه دلفت^۲ در سال‌های اخیر به تفصیل به این مبحث پرداخته است. وی در سال ۲۰۱۳ در مقاله‌ای تحت عنوان "طراحی با اسپیس سینتکس" به بررسی کاربرد این تئوری در معماری پرداخته است و راهکاری مؤثر در طراحی معماری با استفاده از این روش را ارائه کرده است. همچنین افزونه طراحی شده توسط وی با عنوان سینتکتیک^۳، یک افزونه کاربردی برای آنالیز فضاهای معماری با این روش است که در این پژوهش نیز از آن بهره گرفته شده است.

روش تحقیق

در بخش نظری با انجام مطالعات کتابخانه‌ای و اسنادی با استفاده از استانداردها و مبانی نظری پژوهش به بررسی مسائل مختلف در زمینه موضوع پرداخته شد. در بخش طراحی نیز با توجه به اطلاعات

به دست آمده در بخش نظری، الگوریتمی باهدف طراحی بر اساس روابط بین فضاها تدوین گردید. در این تحقیق بخش طراحی به ساماندهی فضای آموزشی برای دانش‌آموزان ابتدایی و پیش‌دبستانی اختصاص یافته است، لیکن الگوریتم تدوین شده قابلیت استفاده برای طراحی سایر فضاهایی که در آن‌ها روابط بین فضاها از اهمیت بسیاری برخوردار است (مانند بیمارستان) را دارد. باتوجه به مطالب مطرح شده روش تحقیق مورد استفاده در این پژوهش، راهبردی ترکیبی دارد که آمیزه‌ای از استراتژی‌های استدلال منطقی، مبانی نظری، بررسی نمونه‌های موردی و مدل‌سازی دیجیتال می‌باشد.

ابزارها و الگوریتم‌ها: به منظور نیل به اهداف طراحی، پس از بررسی نرم‌افزارهای کاربردی در زمینه معماری دیجیتال، نرم‌افزار گرس‌هاپر^۱ به عنوان بستری برای طراحی انتخاب شد. گرس‌هاپر یک زبان برنامه‌نویسی بصری است که در برنامه رایانو سروس تری‌دی^۲ اجرا می‌شود. تهیه بستری نرم‌افزاری در روندهای طراحی الگوریتمیک نکته مهمی است که تا بتواند گزینه‌های مختلف و پاسخ‌های احتمالی را بررسی نموده و پس از آنالیز هرکدام به سمت پاسخ بهینه حرکت نماید. الگوریتم بهینه‌سازی به کاررفته در این پژوهش الگوریتم ژنتیک^۳ می‌باشد. الگوریتم ژنتیک در حقیقت منطقی است برای جست‌وجوی بهینه‌ترین جواب که برای تحقق یافتن نیازمند یک بستر نرم‌افزاری است. در این پژوهش برای اجرا کردن الگوریتم ژنتیک از افزونه گالاپاگوس^۴ استفاده شده است.

مبانی نظری

نگاه اجتماعی به معماری

فضا و فعالیت انسانی یک ماهیت واحد هستند که دو جلوه متفاوت ظهور می‌کنند. این ماهیت وابسته به انسان و ویژگی‌های حرکتی و بصری او است که با محوریت دادن آن، مفهوم واحدی از فضای معماری و روابط اجتماعی پدید می‌آید. این مفهوم نشان می‌دهد فضا خصیصه ذاتی فعالیت بشری است؛ بنابراین ویژگی‌های پیکربندی فضا، نقش پررنگ‌تر و پراهمیت‌تری، در مقابل ویژگی‌های فیزیکی فضا دارند (Vaghaun, 2007, 208). منظور از انتظام فضاها در کنار هم نوعی ارتباط درونی است که کاربر از آن بهره می‌برد (معماریان، ۱۳۹۲، ۱۰۷).

تعریف فضا از نظر هیلیر

”فضا است که روابط را تعریف می‌کند و الگوهای هم بودگی^۵ یا عدم^۶ را معین می‌کند“ (Hillier, 2007, 20). این تعریف فضا معادل پیکربندی^{۱۰} یا ساختار است. نظریه چیدمان فضا در اواخر دهه ۱۹۷۰ (و توسعه آن در طول دهه‌های ۸۰ و ۹۰) از سوی بیل هیلیر در دانشگاه لندن پدیدار شد. نخست، هیلیر و همکارانش در سال‌های ۱۹۷۴ و ۱۹۷۶ از واژه چیدمان (نحوه، ترتیب، قوانین) برای تحلیل قوانین اولیه ساختار فضایی استفاده کردند (فتحی، ۱۳۹۲، ۲۵).

چیدمان‌هایی را مانند ساختارهای ترکیبی ارائه دادند که نه تنها به نظام جهانی می‌پردازد، بلکه به پژوهشگران اجازه می‌دهد ضمن توجه به مفهوم فضا، به ارتباط محکم، بین تولیدکنندگان فرم و فضا که رویکرد مهمی در اقتصاد سیاسی است و نیروهای اجتماعی پی ببرند. در سال ۱۹۹۸ هیلیر و همکارانش با روش نوین نشان دادند که چگونه اجزای تشکیل‌دهنده فضا مورد تحلیل قرار می‌گیرند، روشی که حتی معماران و طراحان برجسته‌ای همچون، "نورمن فاستر" و "ریچارد راجرز" را وادار به استفاده از آن کرد (هیلیر، ۱۹۹۸، ۲۱).

این روش، در گام نخست، تمام سنت‌های طراحی را زیر پا گذاشته و با ارائه راه حل کمی، سطوح

کاربرد نظریه را محدود کرد؛ اما با روشن شدن ابعاد این روش از جانب افرادی همچون کاسموک، رویکرد کیفی به جامعه، انسان و روابط انسان با کالبد شهر به وجود آمد.

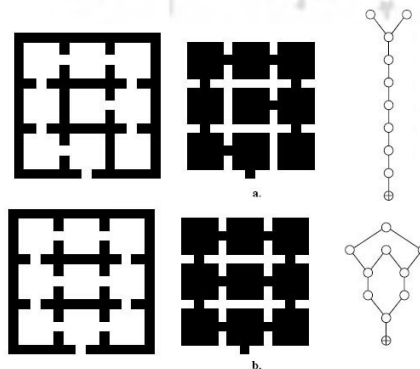
در شرق آسیا، کیم و شین به کمک این نظریه، به ارزیابی ویژگی‌های استفاده از پیاده‌روها و کاربری‌های زمین و شبکه و حجم پیاده‌روها در بخش مرکزی سنئول پرداخته‌اند. نتایج پژوهش‌های آن‌ها نشان می‌دهد، هر وقت برنامه‌ریزی برای فضاهای پیاده در محیط‌های تجاری انجام می‌شود، باید بر شبکه فضایی راحت و آسوده برای پیاده‌روها تأکید شود؛ چون از اهمیت بیشتری نسبت به شبکه فضایی شهر برخوردار است. انتخاب واژه "چیدمان فضا" برای توصیف انگیزش‌ها و رفتارهای اجتماعی و فرهنگی درون شهر، به تعریف خلق و ایجاد "فضا" و تغییرات آن در طول زمان برمی‌گردد (فتحی، ۱۳۹۲، ۲۵).

فضاهایی که فرم هندسی ظاهراً همسانی دارند ساختار فضایی متفاوتی را به نمایش می‌گذارند و برعکس ممکن است دو خانه با فرم متفاوت دارای ساختار فضایی یکسانی باشند. شکل ۱ که برگرفته از کتاب "فضا ماشین است" ^{۱۱} "بیل هیلیر می‌باشد برای درک بهتر این بحث کارساز خواهد بود. شکل ۱ سلولی را نشان می‌دهد که به دو فضای a و b تقسیم شده است. دیواره بین این دو فضا به گونه‌ای است که امکان نفوذ را بین آنها فراهم می‌آورد. همان‌طور که مشخص است این دو فضا نسبت به هم متقارن هستند. همچنین فضای بیرونی نیز با حرف c نام‌گذاری شده است. حال اگر هر فضا را با یک دایره و نفوذ هر فضا به دیگری را با خط نشان دهیم نمودار توجیهی این سلول مشابه شکل خواهد بود (Hillier, 2007, 24).

در شکل ۲ نیز همین نوع ارتباط این بار بین تعداد بیشتری از فضاها نشان داده شده است. همان‌طور که از شکل مشخص است نوع ارتباط بین فضاها است که نمودار را شکل می‌دهد، نه فرم قرارگیری آن‌ها.



شکل ۱: تشریح روابط در یک سیستم فضایی، (هیلیر، ۲۰۰۷، ۲۴)



شکل ۲: تشریح روابط در سیستم‌های فضایی پیچیده‌تر، (هیلیر، ۲۰۰۷، ۲۱)

نتیجه تحلیل این نمودارها نشان می‌دهد که نحوه چیدمان فضاها بر میزان و نحوه استفاده فضا توسط کاربر تأثیر می‌گذارد بدین معنا که هر تغییر در نحوه چیدمان فضاها در سطح کل ترتیب فضایی تغییراتی را ایجاد خواهد کرد و در نتیجه ترتیب فضایی، بعضی از اجزای را به کاربر فضا چه در ساختمان و چه در شهر تحمیل می‌کند؛ بنابراین می‌توان گفت نحوه چیدمان فضا منجر به نحوه درک کل محیط مصنوع (شهر یا ساختمان) می‌شود (بشیرزاده، ۱۳۹۳، ۳).

گراف

نظریه گراف^{۱۲} یکی از موضوع‌های مهم در ریاضیات گسسته است که به مطالعه گراف‌ها و مدل‌بندی مسائل به وسیله آن‌ها می‌پردازد. لئونارد اویلر^{۱۳} در سال ۱۷۳۶ با حل مسئله پل‌های کونیگسبرگ^{۱۴} نظریه گراف‌ها را بنیان گذاشت. مسئله پل‌های کونیگسبرگ که در اوایل سده ۱۸ در کونیگسبرگ مطرح شد یکی از معروف‌ترین مسائل در نظریه گراف شد. رود پرگل این شهر را به چهار قسمت تقسیم می‌کرد که قسمت‌های مختلف شهر توسط هفت پل بر روی رود به هم مربوط می‌شدند. بررسی‌های زیادی برای یافتن راهی که فقط یکبار از روی هر پل بگذرد و به نقطه شروع برسد صورت گرفت و در نهایت لئونارد اویلر در سال ۱۷۳۶، اعلام کرد که همچنین اتفاقی ممکن نیست و آن را در مقاله‌ای با عنوان "راه حل مسئله‌ای در رابطه با هندسه موقعیت"^{۱۵} اثبات کرد (Gribkovasaia and Halskau and Laporte, 2007, 1).

راه‌حل اویلر باعث شکل‌گیری بهتر شاخه جدیدی از ریاضیات به نام توپولوژی شد که پیشتر توسط لایبنیتز^{۱۶} مطرح شده بود اما مهمتر از آن، راه‌حل اویلر در تاریخ ریاضیات به عنوان اولین قضیه در نظریه گراف شناخته شده است که امروزه شاخه‌های بسیار کاربردی در ریاضیات محسوب می‌شود (Heine Barnett, 2005, 1). نخستین کسی که واژه گراف را برای نامیدن این مدل‌های ریاضی استفاده کرد جیمز جوزف سیلوستر^{۱۷} بود.

کاربرد گراف در طراحی معماری: نخستین بار لویس^{۱۸} ایده استفاده از گراف برای مدل‌سازی طراحی معماری را مطرح کرد و پس از آن تحقیقات بسیاری در این زمینه انجام شد. یکی از مهم‌ترین مزایای استفاده از گراف برای مدل‌سازی مسئله طراحی معماری این است که به طراح امکان ارائه نمایشی از مسئله طراحی را می‌دهد که فقط شامل مشخصات ضروری طرح است و از طرف دیگر استفاده از نظریه گراف یک روش اصولی برای طراحی معماری ارائه می‌دهد که از اطلاعات داده شده و ارتباطات لازم بین فضاها، می‌توان به یک طرح بهینه رسید (Roth, 1988, 373). انواع گراف‌های قابل‌استفاده در طراحی معماری در شکل ۳ قابل‌مشاهده است.

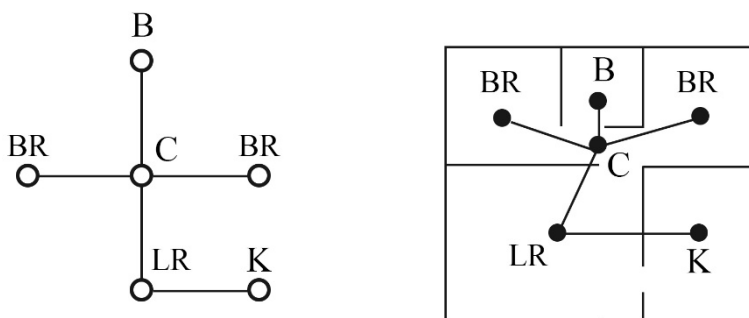


شکل ۳: انواع گراف‌های مورد استفاده در معماری. (Roth, 1988, 374)

رایج‌ترین روش بیان یک پلان توسط گراف، استفاده از گراف دوگان^{۱۹} آن پلان است که به صورت زیر تعریف می‌شود:

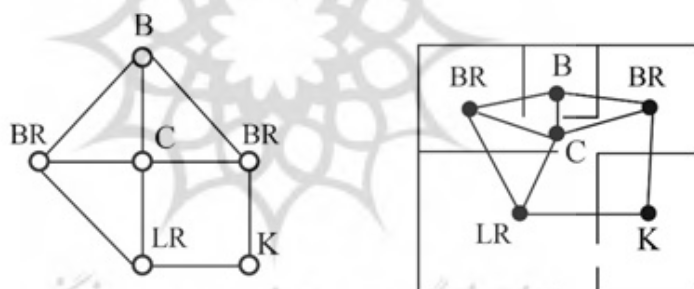
رأس^{۲۰}: هر یک از فضاها

یال^{۲۱}: دو رأس به هم متصل هستند اگر ارتباط مستقیمی بین آن دو فضا وجود داشته باشد (بین دو فضا در وجود داشته باشد).



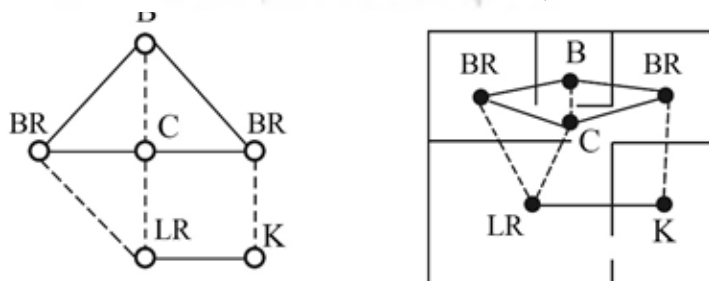
شکل ۴: نمایش پلان توسط گراف دوگان. (Roth, 1988, 376)

اگر یال‌ها را به این صورت تعریف کنیم که دو رأس را به هم وصل می‌کنیم در صورتی که فضاهای مربوط به آن دو رأس، دیوار مشترک در پلان داشته باشند به گرافی می‌رسیم که گراف مجاورت^{۲۲} نام دارد.



شکل ۵: نمایش پلان توسط گراف مجاورت. (Roth, 1988, 376)

جهت دیوارها را در گراف مجاورت می‌توان با رنگ‌آمیزی یال‌ها مشخص کرد، گراف حاصل گراف مجاورت رنگ‌آمیزی شده^{۲۱} نام دارد.



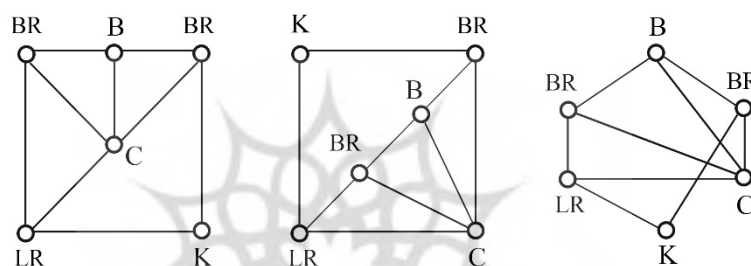
شکل ۶: نمایش پلان توسط گراف مجاورت رنگ‌آمیزی شده. (Roth, 1988, 376)

مشخصات دیگری نیز می‌توانند به گراف‌های تعریف شده در بالا اضافه شود. در صورت نیاز

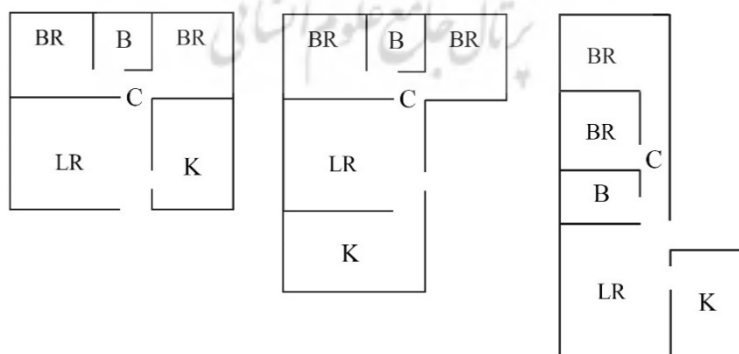
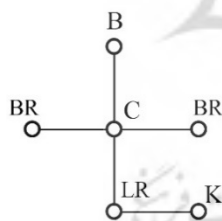
یال‌های گراف ارتباطی می‌توانند جهت‌دار فرض شوند، برای مثال گراف مربوط به خط تولید یک کارخانه یا گراف مربوط به خطوط جاده‌ها. هر یک از گراف‌های تعریف شده در بالا می‌توانند به گراف وزندار^{۲۴} تبدیل شوند. در واقع وزن هر یال میزان اهمیت ارتباط بین فضاها را نشان می‌دهد.

تبدیل گراف به پلان

همان‌طور که مشاهده شد یک پلان به صورت یکتا و بسیار ساده به گراف تبدیل می‌شود ولی به دلیل اینکه یک گراف معمولاً بخش‌هایی از مشخصات فیزیکی پلان را بیان می‌کند و همچنین یک گراف می‌تواند به طرق مختلفی رسم شود که همگی ویژگی‌های یکسانی داشته باشند، تبدیل گراف به پلان معمولاً فرایندی پیچیده است. همچنین تبدیل یک گراف به پلان یکتا نیست و یک گراف می‌تواند به پلان‌های متفاوتی تبدیل شود (حیاتی، ۱۳۹۲، ۷).



شکل ۷: گرافهای یک ریخت، (Roth, 1988, 376)



شکل ۸: تبدیل یک گراف به سه پلان مختلف، (Roth, 1988, 376)

گراف مجاورت فضاها: اولین مرحله در فرایند مدل‌سازی طراحی معماری، ساختن گراف مجاورت

فضاها بر اساس نوع ارتباطات لازم بین فضاها می‌باشد که کلیه نیازمندی‌های طرح و ارتباطات بین فضاها توسط طراح از قبل تعیین شده است. این گراف نهایتاً بعد از طی مراحل به پلان معماری تبدیل می‌شود و این واقعیت که تبدیل گراف به پلان معماری منحصر به فرد نیست به این معنی است که وقتی نیازمندی‌های مسئله طراحی در قالب یک گراف مطرح می‌شود راه‌حل‌های نهایی منحصر به فرد نیستند و این گراف می‌تواند به تعداد زیادی پلان تبدیل شود و خلاقیت طراح با استفاده از این روش به خطر نمی‌افتد (حیاتی، ۱۳۹۲، ۸).

قبل از تبدیل گراف به پلان بهتر است برخی از جزئیات در همین مرحله به گراف اضافه شود. زیرا در این مرحله تصمیمات کاملاً منطقی صورت می‌گیرد و عواملی مثل توجه به شکل فضاها و زیبایی طرح، در روند طراحی منطقی و برقراری صحیح ارتباط بین فضاها مداخله نمی‌کند و همچنین این امکان را به طراح می‌دهد که در هر مرحله روی مسائل مربوط به همان مرحله تمرکز کند. چگونگی ارتباط و هم‌جواری بین فضاها در قالب یک ماتریس متقارن بیان می‌شود که ماتریس مجاورت^{۲۵} نام دارد، درایه‌های این ماتریس بدین صورت تعریف می‌شوند:

اگر فضای i و j مجاور باشند (دیوار مشترک داشته باشند) درایه (i,j) را ۱ در نظر می‌گیریم. در غیر این صورت درایه (i,j) را صفر در نظر می‌گیریم (حیاتی، ۱۳۹۲، ۸).

اصول و معیارهای طراحی مدرسه

در دهه‌های اخیر تحقیقات فراوانی پیرامون تأثیر محیط بر یادگیری انجام شده است. با تغییر زیرساخت واحدهای آموزشی می‌توان سبب ترویج یادگیری زاینده و یادگیری برای نوآوری شد. حیاط مدرسه به عنوان فضایی برای ارتباط با طبیعت به عنوان یک ابزار آموزشی سودمند در راستای کاهش فشارهای عصبی و بهبود سلامت روحی و جسمی کاربران به حساب می‌آید (باقریها، ۱۳۹۳).

الف) انعطاف‌پذیری و پلان باز: برای افزایش کیفیت آموزشی، می‌توان از راهکارهای انعطاف‌پذیر کننده فضا بهره جست. به این ترتیب می‌توان انتظار داشت با استفاده از پلان باز در اغلب فضاهای جمعی و آموزشی مدارس که فضای مذکور بتواند پاسخ‌گوی تغییرات الگوهای رفتاری در آینده باشد.

ب) گردش و حرکت در فضا: شناخت هر چه بیشتر ساختار فضایی متناسب با رفتارهای دانش آموزان می‌تواند راهکاری برای ارائه الگوهای حرکتی و گردش در فضا باشد. شاخص نمودن ورودی‌های و دسترسی به فضا به لحاظ بصری و کالبدی از دیگر اصول طراحی حرکت در فضا است (Hillenbrand, 1999).

ج) عرصه‌بندی: چیدن فضاها بر اساس حوزه‌های عملکردی مرتبط می‌تواند سبب کاهش انتقال آلودگی صوتی از قسمت‌های پرتردد را به کلاس‌های درس و فضاهایی که نیاز به سکوت دارند، شود (امینی‌فر، ۱۳۹۵، ۲۰).

د) سرانه فضای باز و مسقف: استفاده از فضاهای نیمه باز و باز بستری مناسب برای استفاده از فرصت‌های تجربی به وجود می‌آورد. فراهم آوردن بستر مناسب برای استراحت دانش‌آموزان برای دقایقی و همچنین افزایش تعامل و یادگیری در این زمان‌ها در روند رشد و بهبود یادگیری دانش‌آموزان موثر است (امینی‌فر، ۱۳۹۵، ۲۰).

ه) ارتباط بین درون و بیرون: «ایجاد ارتباط آسان بین فضای درون و بیرون با استفاده از رواق و جداره‌های شفاف بهره‌گیری از طبیعت، نور روز و آفتاب را فراهم می‌آورد و تأثیر مثبتی بر کاربران می‌گذارد» (امینی‌فر، ۱۳۹۵، ۲۱).

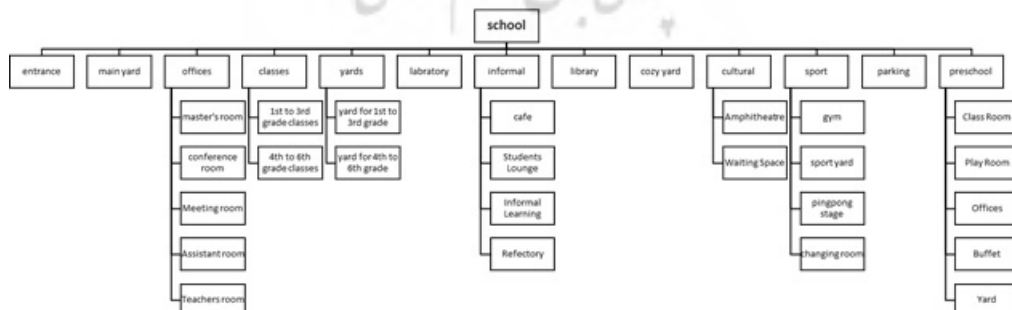
روند طراحی

اگر چیدمان فضایی را به عنوان یکی از جنبه‌های اساسی طراحی معماری که بر روی عملکرد اجتماعی فضا تأثیر می‌گذارد در نظر بگیریم، در نتیجه آن برخی از تجزیه و تحلیل‌های فضایی باید بخشی جدایی‌ناپذیر از فرایند طراحی معماری باشد.

ایده طراحی پلان از طریق گراف و نمودار سؤالات زیادی را در ذهن ایجاد می‌کند که مهم‌ترین آن‌ها تعداد آلترناتیوهای ارائه شده است. در واقع پاسخ نظری که می‌توان به این سؤال داد این است که تعداد بی شماری پلان با الگوهای اتصال مشابه می‌تواند وجود داشته باشد. با این وجود از طریق محدود کردن پارامترهای طراحی مانند محدود شدن به فرم‌های هندسی خاص مانند مستطیل، محدودیت‌های اقلیمی، محدودیت‌های دسترسی و غیره می‌توان تعدادی از جواب‌ها را حذف نمود. یک ایده عملی این است که در ابتدا گراف را تبدیل به یک فرم هندسی کرده تا به الگوی هندسی نهایی نزدیک‌تر شود. در طول این پروسه، ممکن است گاهی تعداد آلترناتیوها بسیار زیاد شود، در این زمان باید مسیرهای مشخصی برای درک و کشف طیف‌های مختلف جواب‌ها در یک مسیر خاص و روشمند انتخاب شود. در این پژوهش به منظور یافتن بهترین جواب از بین آلترناتیوهای موجود از الگوریتم ژنتیک استفاده شده است. مراحل به کار رفته به منظور رسیدن به پاسخ نهایی در این پروژه به شرح زیر می‌باشد:

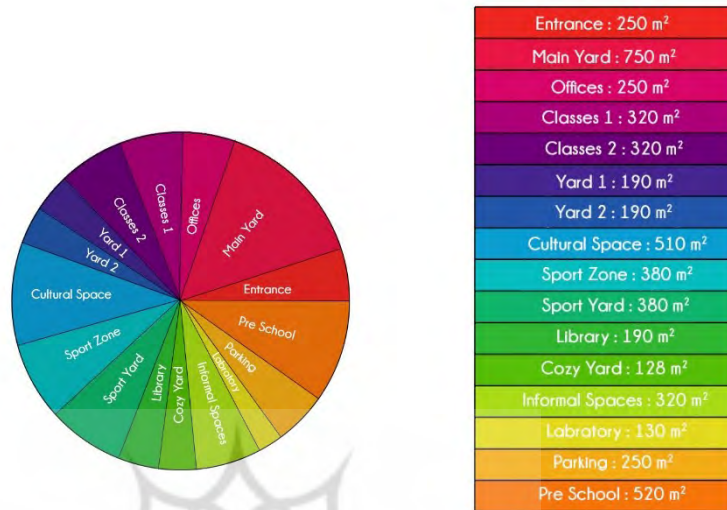
الف) جمع‌بندی داده‌ها و اطلاعات اولیه: مرحله اول طراحی معماری همواره جمع‌آوری اطلاعات و داده‌های اولیه لازم برای طراحی می‌باشد. در طراحی‌های الگوریتمیک نیز برای شروع روند الگوریتم، داده‌های اولیه باید به صورت ورودی به کامپیوتر داده شود؛ لذا در ابتدا باید اطلاعات لازم برای شروع طراحی جمع‌بندی شده و سپس این اطلاعات به داده‌هایی قابل درک برای کامپیوتر تبدیل گردد.

ب) تقسیم فضاها به تعدادی زون فضایی: در این مرحله کلیه فضاهای مورد نیاز دبستان در قالب تعدادی زون اصلی فضایی تعریف می‌شود تا کلیه مراحل بعدی با توجه به این فضاها انجام گیرد. در نمودار زیر این زون‌های فضایی به همراه ریزفضاهای هر یک نشان داده شده است. همانطور که در نمودار مشاهده می‌شود برای کلاس‌های درس دو محدوده فضایی مجزا در نظر گرفته شده، پایه اول تا سوم در یک محدوده و چهارم تا پنجم در محدوده‌ای دیگر. با این هدف که هر کدام جدا از حیاط اصلی و مشترک یک فضای باز جدا داشته و به دلیل تفاوت سنی مشکلاتی بین دانش‌آموزان ایجاد نگردد.



شکل ۹: برنامه فیزیکی، نگارندگان

ج) ارائه یک لیست از مساحت فضاهای عملکردی: باتوجه به ضوابط و محدودیت‌های طراحی مدارس و همچنین ایده‌های طراحی برای هر زون فضایی مساحت تقریبی در نظر گرفته شده است.



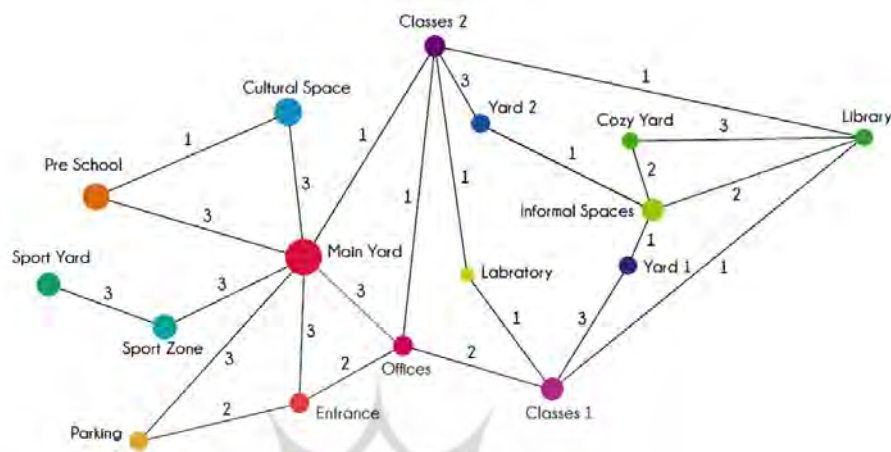
شکل ۱۰: مساحت فضاها، نگارندگان

د) ترسیم ماتریس مجاورت فضاها بر اساس ایده پیکربندی طراحی: در این مرحله بر اساس ایده‌های پیکربندی فضایی طراحی مدرسه ماتریسی ترسیم گردیده که نحوه مجاورت فضاها و درجه اهمیت این مجاورت‌ها در آن مشخص می‌باشد. مساحت‌های محاسبه شده در مرحله قبل و همچنین سایر محدودیت‌ها نظیر دسترسی عمومی، درجه نیازمندی فضا به نور طبیعی و میزان حریمیت فضا نیز در این ماتریس نشان داده شده است.



شکل ۱۱: ماتریس مجاورت فضا، نگارندگان

۵) ترسیم گراف مجاورت فضاها بر اساس ماتریس مجاورت: در این مرحله باتوجه به ماتریس مجاورت می‌توان گراف مجاورت فضاها را ترسیم نمود گرافی که در این پژوهش کاربردی می‌باشد گراف وزن دار است. منظور از وزن میزان اهمیت همجواری است که در ماتریس نیز نشان داده شده است.



شکل ۱۲: گراف وزن دار فضاها، نگارندگان

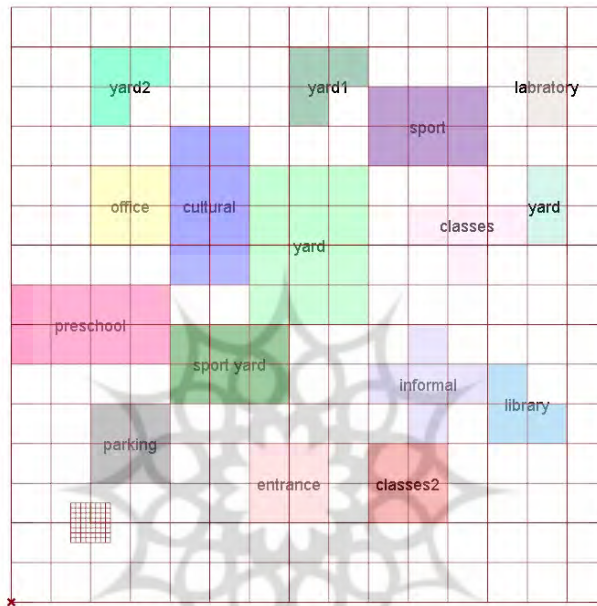
۶) بررسی محدودیت‌های مربوط به جهت‌گیری فضاها: علاوه بر بحث همجواری نکته دیگری که در قرارگیری فضاهای مدرسه مهم می‌باشد بحث جهت‌گیری است. نور طبیعی در فضاهایی مانند کلاس درس و کتابخانه از اهمیت بسیاری برخوردار است؛ لذا جهت‌گیری این دست فضاها برای دریافت نور مناسب باید در مراحل اولیه طراحی لحاظ شود. نکته دیگری که در مورد جهت‌گیری فضاها مهم است بحث دسترسی‌ها می‌باشد. با توجه به سایت طراحی که از سمت جنوب و غرب امکان دسترسی به سایت مجموعه وجود دارد؛ لذا فضاهایی که نیازمند دسترسی مستقیم از بیرون هستند باید در این دو جبهه قرار بگیرند. جدول زیر قوانین حاکم بر جهت‌گیری فضاهای مختلف را باتوجه به نوع نور موردنیاز بر اساس شرایط اقلیمی منطقه و همچنین دسترسی به خیابان اصلی نشان می‌دهد.

	North	South	West	East
Entrance	Desirable	Undesirable	Undesirable	Undesirable
Offices	Desirable	Not Important	Not Important	Desirable
Classes	Desirable	Undesirable	Undesirable	Desirable
Pre School	Desirable	Undesirable	Undesirable	Desirable
Laboratory	Not Important	Not Important	Not Important	Not Important
Informal Spaces	Not Important	Not Important	Not Important	Not Important
Library	Desirable	Undesirable	Undesirable	Desirable
Cultural Space	Not Important	Desirable	Desirable	Not Important
Sport Zone	Not Important	Not Important	Not Important	Not Important
Parking	Undesirable	Desirable	Desirable	Undesirable

■ Desirable
■ Undesirable
■ Not Important

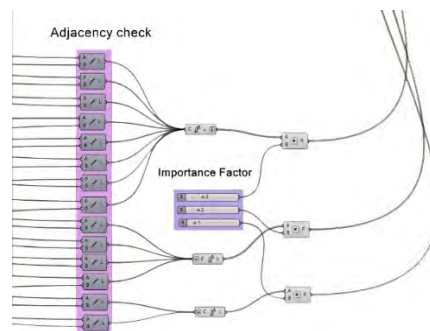
شکل ۱۳: محدودیت‌های جهت‌گیری فضاها، نگارندگان

ز) تبدیل اطلاعات اولیه به ورودی‌های الگوریتم: در این مرحله ابتدا سایت مورد نظر به تعدادی گرید تقسیم‌بندی شده و مراکز مربع‌های این شبکه به عنوان متغیری برای قرارگیری هر یک از زون‌های فضایی تعریف می‌شوند. سپس برای شروع کار، تعدادی از مراکز مربع‌ها به صورت رندوم به عنوان محل اولیه قرارگیری مرکز فضاها انتخاب شده و بسته به مساحت‌های به دست آمده برای هر زون تعدادی از مربع‌های اطراف هر مرکز به هر فضا اختصاص می‌یابد. بدیهی است که حالت‌های مختلفی برای انتخاب مربع‌های اطراف هر مرکز به وجود می‌آید و به تبع آن فرم‌های متفاوتی برای هر فضا ایجاد می‌شود. نحوه انتخاب این مربع‌ها نیز دومین متغیر در حل الگوریتم خواهد بود.



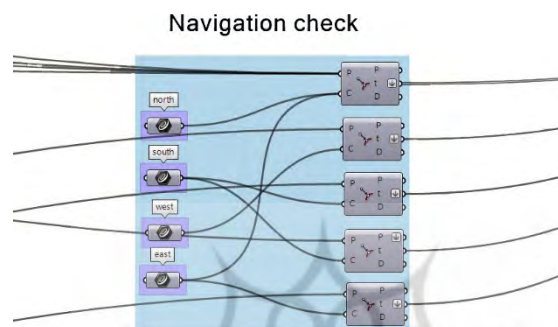
شکل ۱۴: تعریف فضاها در الگوریتم، نگارندگان

در ادامه برای هر فضای عملکردی یک برچسب (نام) در نرم‌افزار تعریف شده و برای قابلیت تشخیص بهتر فضاها به هر کدام رنگ منحصر به فردی اختصاص داده می‌شود. در این مرحله باید گراف وزن دار به یک پلان معماری تبدیل شود لذا یال‌های گراف را این بار بین فضاهای ایجاد شده ترسیم شده (از مرکز هر فضا به مرکز دیگری) و به خطوط وزن اختصاص می‌یابد تا به این طریق همجواری‌ها و میزان اهمیت آن‌ها را تعریف شود.



شکل ۱۵: اعمال مجاورت‌ها در الگوریتم، نگارندگان

مرحله بعد اعمال محدودیت‌های جهت‌گیری است که از طریق اتصال تعدادی از فضاها به شمال، جنوب، شرق یا غرب از طریق با رسم تعدادی خط صورت می‌گیرد. ترسیم این خطوط از این جهت ضروری است که تضمین می‌کند هر فضا در مسیر و جهت درست خود قرار می‌گیرد. به عنوان مثال مهم است که کلاس‌ها در شمال یا شرق قرار بگیرند تا از نور مناسب برخوردار شوند. سایر محدودیت‌ها نیز نظیر دسترسی و محرمیت در همین مرحله اعمال می‌شود. به این خطوط نیز مانند خطوط بالا بسته به میزان اهمیت جهت‌گیری هر فضا وزن اختصاص داده می‌شود. در پایان این مرحله کلیه اطلاعات اولیه به صورت داده‌هایی به نرم افزار ارائه شده و گراف نیز به یک پلان ترجمه شده است. حال باید به دنبال روشی بود که با استفاده از این داده‌ها بهترین پاسخ را ارائه دهد.



شکل ۱۶: اعمال قوانین مربوط به جهت‌گیری فضاها در الگوریتم، نگارندگان

ح) الگوریتم بهینه‌سازی: بهینه‌سازی یک فعالیت مهم و تعیین‌کننده در طراحی ساختاری است. طراحان زمانی قادر خواهند بود طرح‌های بهتری تولید کنند که بتوانند با روش‌های بهینه‌سازی در صرف زمان و هزینه طراحی صرفه‌جویی نمایند. هدف از بهینه‌سازی یافتن بهترین جواب قابل‌قبول، با توجه به محدودیت‌ها و نیازهای مسئله است. برای یک مسئله، ممکن است جواب‌های مختلفی موجود باشد که برای مقایسه آن‌ها و انتخاب جواب بهینه، تابعی به نام تابع هدف تعریف می‌شود. انتخاب این تابع به طبیعت مسئله وابسته است. انتخاب تابع هدف مناسب یکی از مهم‌ترین گام‌های بهینه‌سازی است. هر مسئله بهینه‌سازی دارای تعدادی متغیر مستقل است که آن‌ها را متغیرهای طراحی می‌نامند که با بردار n بعدی x نشان داده می‌شوند. هدف از بهینه‌سازی تعیین متغیرهای طراحی است، به گونه‌ای که تابع هدف کمینه یا بیشینه شود.

الگوریتم بهینه‌سازی مورد استفاده در این پژوهش الگوریتم ژنتیک می‌باشد. الگوریتم‌های ژنتیک اغلب گزینه خوبی برای تکنیک‌های پیش‌بینی بر مبنای تصادف هستند. مختصراً گفته می‌شود که الگوریتم ژنتیک یک تکنیک برنامه‌نویسی است که از تکامل ژنتیکی به عنوان یک الگوی حل مسئله استفاده می‌کند. مسئله‌ای که باید حل شود ورودی است و راه‌حل‌ها طبق یک الگو کدگذاری می‌شوند که تابع هدف نام دارد هر راه‌حل کاندید را ارزیابی می‌کند که اکثر آن‌ها به صورت تصادفی انتخاب می‌شوند. متغیرها نیز به صورت ژنوم به موتور جستجو وارد می‌شوند.

در الگوریتم‌های ژنتیک ابتدا به طور تصادفی یا الگوریتمیک، چندین جواب برای مسئله تولید و این مجموعه جواب جمعیت اولیه نامیده می‌شود. هر جواب یک کروموزوم نام دارد. سپس با استفاده از عملگرهای الگوریتم ژنتیک پس از انتخاب کروموزوم‌های بهتر، کروموزوم‌ها با هم ترکیب و جهشی در آن‌ها ایجاد می‌شود. در نهایت جمعیت فعلی با جمعیت جدیدی که از ترکیب و جهش در کروموزوم‌ها حاصل می‌شود، ترکیب خواهند شد (Yibo Xu, 2009).

در این پژوهش همان‌طور که قبلاً گفته شده، متغیرها محل قرارگیری هر یک از فضاها در سایت و فرم و چرخش هرکدام از آنها است که به‌عنوان ژنوم‌ها در نظر گرفته می‌شود. تابع هدف نیز مجموع خطوط ترسیم شده بین فضاها بر اساس مجاورت آنها، خطوط بین فضاها و جهت‌های جغرافیایی از نظر نورگیری و خطوط مربوط به دسترسی‌ها و محرمیت است که هرکدام باتوجه‌به وزن یا ضریب اهمیت خود با هم جمع شده و عدد به‌دست‌آمده به‌عنوان تابع هدف در نظر گرفته می‌شود. مینیمم شدن این عدد به معنای این است که فضاها تا حد ممکن در بهترین حالت نسبت به یکدیگر و نسبت به سایت طراحی قرار گرفته‌اند. منظور از بهترین حالت منطبق‌ترین جواب برای تأمین نیازهای پروژه می‌باشد.

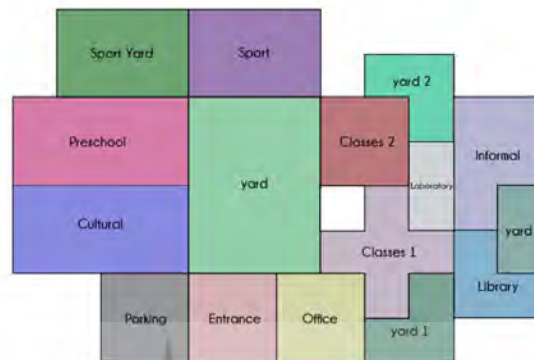
مسئله‌ای که در این میان پیش می‌آید این است که نرم‌افزار برای کم کردن عدد فیتنس فضاها را تا حد ممکن به هم نزدیک می‌کند که این باعث تداخل بین آنها می‌شود؛ لذا برای جلوگیری از ایجاد چنین مسئله‌ای باید شرط عدم تداخل به الگوریتم اضافه شود. به این شکل که هر یک از جواب‌های به‌دست‌آمده باید از فیلتری عبور کند که بررسی می‌کند آیا فضاها باهم نقطه اشتراکی دارند یا نه و در صورت عدم اشتراک جواب به‌دست‌آمده از این فیلتر عبور کرده و در غیر این صورت در همین مرحله از دایره جواب‌ها حذف می‌گردد. در حین اجرای پروسه بهینه‌سازی با تغییر پارامترها فرم‌های مختلف ایجاد شده برای پلان، توسط نرم‌افزار بررسی می‌شود. شکل شماره ۱۷ روند بهینه‌سازی را نشان می‌دهد. این پروسه به‌وسیله کامپوننت گالاپاگوس در افزونه گرس‌هاپر اجرا می‌شود. این کامپوننت با بهره‌گیری از الگوریتم ژنتیک به محاسبه پاسخ بهینه می‌پردازد. روش کار در این کامپوننت بدین شکل است که در ابتدا پاسخ‌هایی تصادفی به‌عنوان نسل اولیه انتخاب و بررسی می‌شوند. باتوجه‌به تنظیمات انجام شده توسط کاربر، در این پروژه ۷۵ درصد هر نسل با هم ترکیب و ۵ درصد از بهترین جواب‌ها ذخیره می‌شوند. هنگامی که تعداد پاسخ‌های ذخیره شده به ۵۰ رسید محاسبات نسل بعدی آغاز می‌گردد. همان‌گونه که در شکل مشخص است با افزایش تعداد نسل، بازه تغییرات فرم پاسخ‌های مطلوب کاهش می‌یابد.



شکل ۱۷: روند اجرای الگوریتم ژنتیک برای به دست آوردن جواب بهینه، نگارندگان

قابل‌ذکر است که هر چه زمان بیشتری از اجرای الگوریتم بهینه‌سازی بگذرد پاسخ‌های بیشتری تولید شده و احتمال دستیابی به گزینه مطلوب‌تر افزایش می‌یابد. اما باید توجه داشت که علاوه بر

پارامترهای تأثیرگذار در طراحی، زمان و میزان محاسبات نیز در هر پروژه نقشی اساسی دارد، لذا پس از رسیدن به نقطه‌ای که بازه تغییرات از حد دقت موردنیاز در طراحی کمتر شود، می‌توان محاسبات را متوقف نمود و به مجموعه پاسخ‌های به‌دست‌آمده اکتفا کرد. پس از گذشت ۱۲۰ نسل بازه تغییرات بسیار اندک گردید لذا پروسه بهینه‌سازی متوقف و پاسخ به‌دست‌آمده به‌عنوان جواب نهایی مسئله در نظر گرفته شد.



شکل ۱۸: پاسخ نهایی به دست آمده از الگوریتم، نگارندگان

آنچه در این میان حائز اهمیت است این است که کامپیوتر باید به‌عنوان ابزاری برای کمک به طراحی در نظر گرفته شود نه ابزاری که طراحی صفر تا صد به آن سپرده می‌شود؛ بنابراین پس از به‌دست آوردن پاسخ نهایی، اندکی تغییرات با توجه به مسائل زیبایی‌شناسانه، عملکردی و نیازهای پروژه توسط طراح روی طرح صورت می‌پذیرد.

ط) بسط و توسعه طرح: در این مرحله با توجه به جواب اولیه فضای داخلی هر یک از زونها طراحی گردید و تغییرات اندکی در کلیت پلان مجموعه ایجاد شد. در مرحله بعدی الگوی پلان به حجم تبدیل گردید و فرم نهایی مجموعه ایجاد شد. در شکل زیر زون‌بندی‌ها در فرم حجمی ایجاد شده نشان داده شده است.



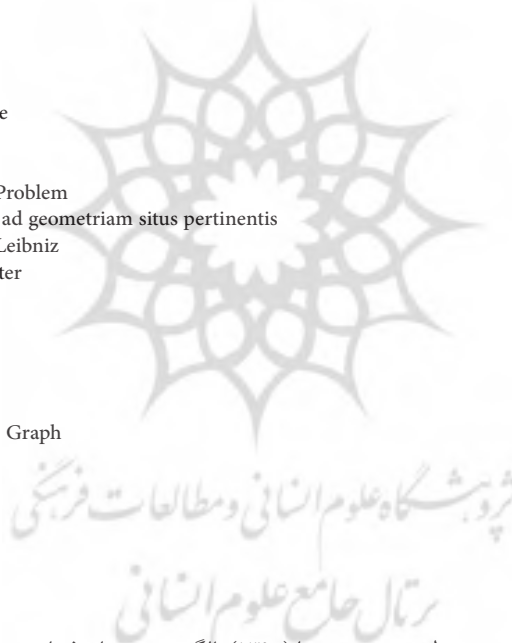
شکل ۱۹: عرصه‌بندی مدل حجمی، نگارندگان

نتیجه‌گیری

دستیابی به الگوریتمی واحد بر مبنای داده‌های مرتبط با اصول چیدمان فضاها در یک ساختمان هدف اصلی این پژوهش بوده است. در ساختمان‌هایی که از فضاهای متنوع تشکیل شده‌اند که هرکدام کاربری مختص به خود را داشته و ارتباط بین کاربری‌ها نظم فضایی مجموعه را شکل می‌دهند، یافتن بهینه‌ترین چیدمان بر اساس اصول حاکم بر طراحی امری مهم تلقی می‌شود که با استفاده از روند الگوریتمیک می‌توان این امر دشوار را ساده‌تر کرد. نتیجه به‌دست‌آمده از این پژوهش نشان می‌دهد که در صورت تبیین دقیق نیازهای پروژه و استفاده از الگوریتم صحیح، کامپیوتر می‌تواند روند طراحی را در پروژه‌هایی از این دست، تسریع و تدقیق نماید و نتیجه به‌دست‌آمده تا حد بسیار زیادی به پاسخ ایدئال نزدیک می‌باشد. لازم به ذکر است که الگوریتم تدوین شده تنها مختص به این پروژه نبوده و با تغییر ورودی‌های الگوریتم، می‌توان مناسب‌ترین چیدمان فضایی برای هر ساختمان و کاربری را به دست آورد که این امر می‌تواند کمک بسیار بزرگی در مسیر رسیدن به طرح نهایی پروژه‌هایی با برنامه فیزیکی پیچیده باشد.

پی‌نوشت

1. Gifford
2. TU Delft, the Netherlands
3. Syntactic
4. grasshopper
5. Rhinoceros 3D
6. Genetic Algorithm
7. Galapagos
8. Co-presence
9. Co-absence
10. Configuration
11. Space is the machine
12. Graph Theory
13. Leonhard Euler
14. Königsberg Bridge Problem
15. Solutio problematis ad geometriam situs pertinentis
16. Gottfried Wilhelm Leibniz
17. James Joseph Sylvester
18. Levin
19. Passage Graph
20. Vertice
21. Edge
22. Adjacencies Graph
23. Colored adjacencies Graph
24. Weighted Graph
25. Adjacencies Matrix



منابع

- امینی فر، زینت، پورباقر، سمیه، عظمتی، حمیدرضا (۱۳۹۵)، الگوی چیدمان فضایی مدارس نوین مبتنی بر اصول مدارس اسلامی در راستای ارتقاء یادگیری افراد، فصلنامه علمی پژوهشی نقش جهان، شماره ۲-۶، ۲۳-۱۶ باقریه، مهتاب (۱۳۹۳)، طراحی مجتمع آموزشی پیش‌دبستان و دبستان پسرانه، پایان‌نامه برای دریافت درجه کارشناسی، دانشگاه تهران
- بشیرزاده، سحر (۱۳۹۳). بررسی کارکرد تئوری اسپیس سینتکس در حوزه معماری، همایش ملی نظریه‌های نوین در معماری و شهرسازی، دانشگاه آزاد اسلامی واحد قزوین
- بیات، مهدی، و مظاهر، صفی و کاظمی، حسن (۱۳۹۵). نقش مبلمان کارگاه در میزان یادگیری دانشجویان معماری، اولین همایش ملی معماری و شهرسازی (اندیشه، نظریه‌ها و روش‌ها)، ملایر، دانشگاه آزاد اسلامی واحد ملایر
- حیاتی، مریم (۱۳۹۲)، کاربردهایی از نظریه گراف در طراحی معماری، پایان‌نامه برای دریافت درجه کارشناسی ارشد، دانشگاه شریف
- رحمتی گواری، رمیصا، و طاهباز، منصوره، و قدوسی‌فر، هادی (۱۳۹۸). معیارهای مرکزیت جهت تحلیل چیدمان عملکردی فضا، نشریه علمی - پژوهشی معماری و شهرسازی ایران، ۱۷، ۱۵۹-۱۷۳
- طاهرسیما سارا، ایرانی بهبهانی هما، بذرافکن کاوه (۱۳۹۴). تبیین نقش آموزشی فضای باز در مدارس ایران با

- مطالعه تطبیقی مدارس سنتی تا معاصر (نمونه های موردی: مدرسه های چهارباغ، دارالفنون و البرز)، نشریه پژوهش های معماری اسلامی، دوره ۳، شماره ۱ (پیاپی ۶)
- طباطباییان، مریم، و عباسعلی زاده رضا کلایی، ساناز، فیاض، ریما (۱۳۹۳). بررسی تاثیر طبیعت بر خلاقیت کودک، نشریه معماری و شهرسازی آرمان شهر، ۱۷، ۹۱-۱۰۲
- گیفورد، رابرت. ۱۳۷۸. شخصیت و محیط. ترجمه نگین جواهریان و دیگران. مجله معماری و فرهنگ (۳-۲): ۳۳-۵۳
- مرتضوی، شهرناز (۱۳۷۶). فضاهای آموزشی از دیدگاه روانشناسی محیط. تهران: انتشارات سازمان نوسازی مدارس کشور.
- معماریان، غلامحسین (۱۳۸۱)، نحو فضای معماری، مجله صفا، ۳۵، ۷۴-۸۴
- معماریان، غلامحسین (۱۳۸۵)، نحو فضای معماری، مجله صفا، شماره ۳۹
- معماریان، غلامحسین، و طرسا، محمد علی (۱۳۹۲). گونه و گونه شناسی معماری، نشریه علمی - پژوهشی انجمن علمی معماری و شهرسازی ایران، ۶، ۱۰۳-۱۱۴
- Duan, Jin; Lu, Han; (2013), "Application of space syntax in urban master planning: A case study of Fuyang in China", Proceedings of the Ninth International Space Syntax Symposium Edited by Y O Kim, H T Park and K W Seo, Seoul:Sejong University, PP 1-12.
- Heine Barnett, Janet (2005). Early Writings on Graph Theory: Euler Circuits and The Konigsberg Bridge Problem, Colorado State University – Pueblo
- Hillenbrand, Robert. (1999). Islamic Architecture: form, function and meaning, translated by Iraj Etesam. Tehran: pardazesh.
- Hillenbrand, Robert. (2007) Space is The Machine: a Configurational Theory Of Architecture, Cambridge University Press, Cambridge.
- Gribkovskaia, Irana; Halskau sr, Oyvind; Laporte, Gilber(2007). The bridges of KÖNIGSBERG - A historical perspective, Wiley Periodicals, Inc. NETWORKS, Vol. 49(3), 199-203
- Roth, J., Hashimony, R., (1988). Algorithms in graph theory and their use for solving problems in architectural design, Faculty of Architecture & Town Planning, Technion و Institute of Technology, Technion City,
- Yibo Xu. (2009). " Design Architecture By Genetic Algorithm". 12th Generative Art Conference GA2009.

پژوهشگاه علوم انسانی و مطالعات فرهنگی
پرتال جامع علوم انسانی

Employing the Optimization Algorithm for Plan Layout in Designing Academic Center

Nilofar Sadat Hosseini¹, Katayoon Taghizade², Ali Andaji Garmaroodi³

Abstract

Space and Human Activity are not two independent and different facts; they are two different manifestations of a similar nature. Accordingly, focusing on these human characteristics leads to a single concept evolution of architectural space and social relations. This single concept forms the idea that space is an inherent feature of human activity, not a basis for it. Simply put, space' configuration properties, in contrast to its physical properties, play a more prominent and vital role in shaping human activities. In a school building, space's pedagogical value is defined relative to space's function to attain socio-educational goals. Particular configuration possesses the potential to determine the position of the students and the teachers and adjust the paths in which knowledge is shared, and learning happens. If we consider the spatial arrangement to be one of the fundamental aspects of architectural designing that affects social function, then specific spatial analyses should be integral parts of architectural designing processes. As an architectural analytical theory, space syntax has provided a body of knowledge on the spatial quality of architecture, its social effects, and a method for its analysis. Based on an algorithmic ground, this research is looking for a solution to achieve the most appropriate response for designing spaces such as schools in which spatial formation and the arrangement method are of grave importance and define the way events happen in space. Since spatial discipline and the relationship among the spaces are notable factors in providing physical and mental comfort for the space users, it seems necessary to make an effort to gain the principles of effective spatial arrangement in schools.

Keywords: Spatial Arrangement, Social Function, Configuration, Architectural Technology

1. M.A. in Architectural Technology, College of Fine Arts, University of Tehran, Tehran, Iran(Corresponding Author)

2. Associate Professor, school of Architecture, College of Fine Arts, University of Tehran, Tehran, Iran

3. Assistant Professor, Architecture Department, Pars Institute Higher Education, Tehran, Iran